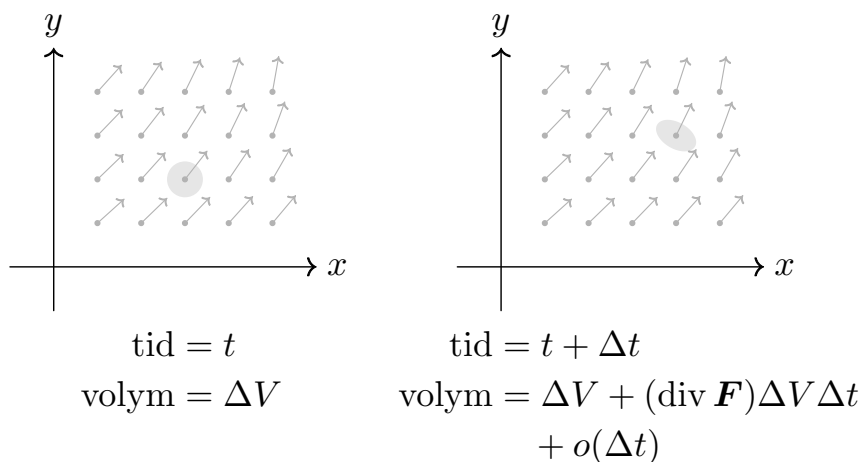


Divergens

Antag att $\mathbf{F} = (F_1, F_2, F_3)$ är ett vektorfält, då definieras divergensen av \mathbf{F} som

$$\operatorname{div} \mathbf{F} = \operatorname{spår} \frac{\partial \mathbf{F}}{\partial(x, y, z)} = \nabla \cdot \mathbf{F} = \frac{\partial F_1}{\partial x} + \frac{\partial F_2}{\partial y} + \frac{\partial F_3}{\partial z}.$$

Om vi tänker oss att \mathbf{F} beskriver hastighetsfältet till en strömmande vätska och kring en punkt P har vi en liten kontrollvolym ΔV , då anger $\operatorname{div} \mathbf{F}$ första ordningens volymförändring av kontrollvolymen om den flyter med vätskan.



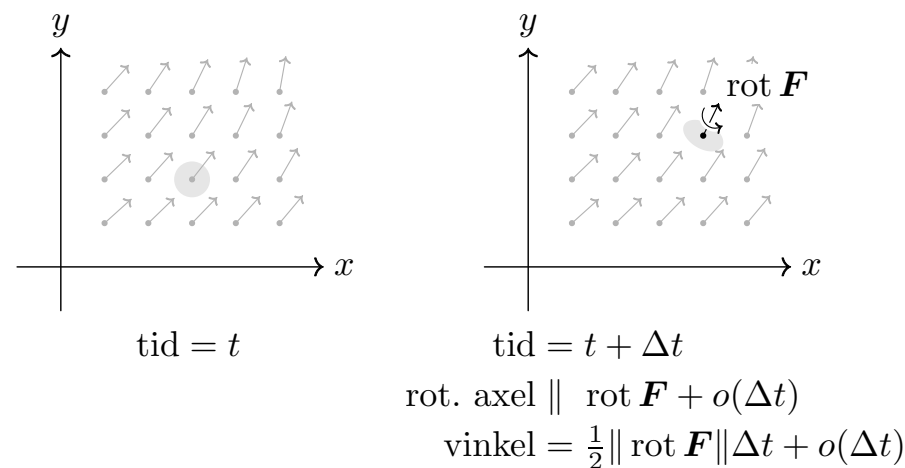
Divergensen $\operatorname{div} \mathbf{F}$ är alltså den relativa volymändringen per tidsenhet, d.v.s. $\operatorname{div} \mathbf{F}$ mäter hur mycket vätska som produceras i punkten P och kallas också för källtätheten i punkten P .

Rotation

Antag att $\mathbf{F} = (F_1, F_2, F_3)$ är ett vektorfält, då definieras rotationen av \mathbf{F} som

$$\operatorname{rot} \mathbf{F} = \nabla \times \mathbf{F} = \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y}, \frac{\partial F_1}{\partial z} - \frac{\partial F_3}{\partial x}, \frac{\partial F_3}{\partial y} - \frac{\partial F_2}{\partial z} \right).$$

Om vi tänker oss att \mathbf{F} beskriver hastighetsfältet till en strömmande vätska och kring en punkt P har vi en liten kontrollvolym, då anger $\operatorname{rot} \mathbf{F}$ den första ordningens stela rotation som kontrollvolymen genomgår då den flyter med vätskan.



Rotationen $\operatorname{rot} \mathbf{F}$ mäter alltså hur mycket vektorfältet virvlar i punkten P .

Sats Om området är enkelt sammanhängande, då är

$$\operatorname{rot} \mathbf{F} = \mathbf{0} \quad \Leftrightarrow \quad \mathbf{F} \text{ konservativt.}$$

Bevis

\mathbf{F} konservativt

$$\begin{aligned} \Leftrightarrow \quad \frac{\partial \mathbf{F}}{\partial(x, y, z)} &= \begin{pmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial x} & \frac{\partial F_1}{\partial y} & \frac{\partial F_1}{\partial z} \\ \frac{\partial F_2}{\partial x} & \frac{\partial F_2}{\partial y} & \frac{\partial F_2}{\partial z} \\ \frac{\partial F_3}{\partial x} & \frac{\partial F_3}{\partial y} & \frac{\partial F_3}{\partial z} \end{pmatrix} \text{ symmetrisk} \\ \Leftrightarrow \quad \frac{\partial F_2}{\partial x} = \frac{\partial F_1}{\partial y}, \quad \frac{\partial F_1}{\partial z} = \frac{\partial F_3}{\partial x}, \quad \frac{\partial F_3}{\partial y} = \frac{\partial F_2}{\partial z} \\ \Leftrightarrow \quad \operatorname{rot} \mathbf{F} &= \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y}, \frac{\partial F_1}{\partial z} - \frac{\partial F_3}{\partial x}, \frac{\partial F_3}{\partial y} - \frac{\partial F_2}{\partial z} \right) = \mathbf{0}. \end{aligned}$$

Greens formel i planet

Låt D vara ett slutet området med en styckvis regulär enkel randkurva C som är positivt orienterad (moturs), och antag att vektorfältet \mathbf{F} är kontinuerligt deriverbar på D . Då gäller att

$$\oint_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \iint_D \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) dx dy.$$

