

Flödet genom ytan Y i normalens riktning ges av :

$$\int_Y \mathbf{u} \cdot \mathbf{N} dS$$

Parameterframställning av ytan $\mathbf{r} = \mathbf{r}(s, t)$, $(s, t) \in D$.

$$\mathbf{N} = \frac{\mathbf{r}_s \times \mathbf{r}_t}{|\mathbf{r}_s \times \mathbf{r}_t|} \quad \text{och} \quad dS = |\mathbf{r}_s \times \mathbf{r}_t| ds dt \quad \mathbf{N} dS = \mathbf{r}_s \times \mathbf{r}_t ds dt$$

$$\int_Y \mathbf{u} \cdot \mathbf{N} dS = \int_D \mathbf{u}(\mathbf{r}(s, t)) \cdot (\mathbf{r}_s \times \mathbf{r}_t) ds dt$$

Sats1. (Gauss sats. Divergenssatsen.)

Låt $\mathbf{u} = (u_1, u_2, u_3)$ vara ett C^1 fält definierat i en öppen mängd Ω i rummet. Om det kompakta området K

har en rand ∂K som består av en eller flera C^1 ytor och som är orienterad med utåtriktad normal så gäller att

$$\int_K \mathbf{u} \cdot \mathbf{N} dS = \int_K \operatorname{div} \mathbf{u} dx_1 dx_2 dx_3$$

Låt \mathbf{y} vara en punkt i \mathbb{R}^3 ,

$B(\mathbf{y})$ ett klot med radie r och medelpunkt \mathbf{y} .

$V(B) = \frac{4}{3}\pi r^3$ är klotets volym.

$\frac{1}{V(B)} \int_{B(\mathbf{y})} \operatorname{div} \mathbf{u}(\mathbf{x}) d\mathbf{x} = \operatorname{div} \mathbf{u}(\mathbf{y})$ då \mathbf{u} är en vektorfält som är kontinuerligt differentierbar i \mathbf{y} .

$$\operatorname{div} \mathbf{u}(\mathbf{y}) = \lim_{r \rightarrow 0} \frac{1}{\frac{4}{3}\pi r^3} \int_{B(\mathbf{y})} \mathbf{u} \cdot \mathbf{N} dS$$

Talet $\operatorname{div}\mathbf{u}(\mathbf{y})$ är ett måttetal för produktionen i en punkt \mathbf{y} per volumsenhet av det strömmande mediet.

$\operatorname{div}\mathbf{u}$ kallas strömningens **källtäthet** ($\text{kg}/\text{m}^3\text{s}$ eller $\text{J}/\text{m}^3\text{s}$).

Vektorfält med $\operatorname{div}\mathbf{u} = 0$ i hela definitionsmängden kallas **kälfria**.

rotationen av vektorfältet \mathbf{u} definieras som

$$\mathit{rot}\mathbf{u} = \frac{u_3}{x_2} \frac{u_2}{x_3}, \frac{u_1}{x_3} \frac{u_3}{x_1}, \frac{u_2}{x_1} \frac{u_1}{x_2} = \mathit{curl}\mathbf{u}$$

$$\mathit{rot}\mathbf{u} = \begin{vmatrix} \mathbf{e}_1 & \mathbf{e}_2 & \mathbf{e}_3 \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ u_1 & u_2 & u_3 \end{vmatrix}$$