

## **Existens och entydighet av lösning.**

Om differentialekvationen  $\frac{dy}{dx} = f(x, y)$  är definierad och  $f(x, y)$  och  $f'_y(x, y)$  är kontinuerlig för alla  $(x, y)$  nära punkten  $(x_0, y_0)$ , då finns det ett interval  $(x_0 - \epsilon, x_0 + \epsilon)$ , för något litet  $\epsilon > 0$ , så att det finns en entydig lösning  $y(x)$  som uppfyller

$$\begin{aligned}\frac{dy}{dx}(x) &= f(x, y(x)); \text{ på intervallet } (x_0 - \epsilon, x_0 + \epsilon), \\ y(x_0) &= y_0.\end{aligned}$$

# Separable differential ekvationer. Lösning

. Antag att differentialekvationen är på formen

$$\frac{dy}{dx} = h(x)g(y)$$

Ekvationen  $g(y_0) = 0$  ger  $\frac{dy}{dx} = 0$  som ger de konstanta lösningar  $y = y_0$ . Pga local entydighet så kan inte någon annan lösningskurva skära linjerna för dessa konstanta lösningar, så har då  $g(y(x)) \neq 0$ . Vi dividerar differentialekvationen med  $g(y)$ :

$$\frac{1}{g(y)} \frac{dy}{dx} = f(x)$$

Vi integrerar båda led och pga formel för variabelbyte får vi:

$$\int^{y(x)} \frac{1}{g(y')dy} = \int^x f(x')dx + C.$$

# Linjära differentialekvationer, första ordningen

$$a(x) \frac{dy}{dx} + b(x)y = h(x).$$

På standard form:

$$\frac{dy}{dx} + b(x)y = h(x).$$

# Existens och entydighet för linjära diff. ekv.

Om de givna funktionerna  $a(x)$ ,  $b(x)$  och  $h(x)$  samt  $a(x) \neq 0$  på intervallet  $I$ , och  $x_0 \in I$ ,  $y_0 \in \mathbb{R}$  då existerar en entydig lösning  $y(x)$  till differensialekvationen på hela intervallet  $I$  sådan att  $y(x_0) = y_0$

Dvs. starvärdoproblemet har en unik lösning på intervallet  $I$

# icke-linjära differentialekvationer, första ordning

Några exempel

## Exempel 1

$$\frac{dy}{dx} = 2\sqrt{y}$$

Lösningar:  $y(x) = 0$ ,  $y(x) = (x - c)_+$  för alla reella tal  $c$ .

Lösningar som skär  $\{y = 0\}$  är inte entydiga.

## Exempel 2

$$\frac{dy}{dx} = 2xy^2$$

Lösning för givet startvärde  $y(0) = y_0$  är unik, men existensintervallet beror på startvärde, För  $y(0) = 1$  har vi lösningen

$$y(x) = \frac{1}{1 - x^2}$$

## Tillbaka till linjära diff.ekv.

$$\frac{dy}{dx} + b(x)y = h(x).$$

kallas för **inhomogen** om  $h(x)$  inte är noll.

Motsvarande **homogena** diff.ekvation är

$$\frac{dy}{dx} + b(x)y = 0.$$

Den homogena differentialekvationen

$$\frac{dy}{dx} + b(x)y = 0.$$

kan lösas genom metoden **separation av variabler**: Först har vi den triviala lösningen  $y(x) = 0$  för alla  $x$ . Annars  $y(x)$  aldrig 0 så vi kan dividera med  $y$  och flytta om:

$$\frac{\frac{dy}{dx}}{y} = -b(x)$$

Integration ger

$$\log(|y(x)|) = - \int^x b(t)dt + C.$$

Sammanfattningsvis får vi lösningen

$$y(x) = C_1 \exp\left(- \int^x b(t)dt\right).$$

# Exempel

$$x \frac{dy}{dx} + 2y = 1$$

Vi skriver diff.ekvationen på standardform och löser sedan motsvarande homogena ekvation (tillsvidare) - på tavlan.

# Lösning av inhomogen diff.ekvation när homogen lösning känd

Ansätt lösningen  $y(x) = v(x)y_h(x)$  där  $y_h(x)$  är lösningen till den motsv. homogena ekvationen. / alternativt multiplisera den inhomoga standard form diff.ekvationen med faktorn  $(y_h(x))^{-1}$ . Detta kommer att redusera diff.ekvationen till

$$\frac{dv}{dx}(x) = \frac{h(x)}{y_h(x)}$$

Efter integration och tillbakasättning får vi ch slutligen

$$y(x) = y_h(x)\left(\int^x \frac{dv}{dx} dx' + Cy_h(x)\right)$$

Alternativ formulering av ovanstående Faktorn

$m(x) = (y_h(x))^{-1} = \exp(\int^x b(x')dx)$  kallas **integrerande faktor..**

Efter multiplikation av av båda sidor av den homogena differentialekvationen

$$\frac{dy}{dx} + b(x)y = h(x).$$

med den integrerande faktorn  $m(x)$  får vi alltså differentialekvation.

$$\frac{d(m(x)y(x))}{dx} = m(x)h(x),$$

vilken vi kan integrera och sedan lösa ut  $y(x)$ .

Från startväredet (exempel  $y(1) = 1$ ) kan integrations-konstanten i lösningen bestämmas.