

Matematiska Institutionen  
KTH

**Tentamensskrivning på kursen Linjär algebra II, 5B1109, för F1 den 5 december 2005 klockan 14.00-19.00.**

Examinator: Olof Heden

Tillåtna hjälpmedel: Inga

Gränser: 16 poäng ger betyget tre, 24 poäng ger betyget fyra och 32 poäng ger betyget fem

Bonuspoäng: Maximalt får sex bonuspoäng tillgodoräknas från lappskrivningar höstterminen 2005.

Övrigt: Ge klara och kortfattade motiveringar till dina lösningar.

PROBLEM:

1. (3p) Bestäm en ekvation för det plan i  $R^3$  som innehåller punkten  $(1, 0, 2)$  och som ligger vinkelrätt mot vektorn  $(1, 1, 3)$ . Avgör också om punkten  $(3, 1, 1)$  tillhör detta plan.

**Svar.** En ekvation för planet ges av formeln  $n \cdot (X - P) = 0$ , där normalen  $n = (1, 1, 3)$  och punkten  $P = (1, 0, 2)$ . Detta ger ekvationen

$$1 \cdot (x - 1) + 1 \cdot (y - 0) + 3(z - 2) = x + y + 3z - 7 = 0.$$

Vidare har vi att punkten  $(3, 1, 1)$  ligger i planet då  $3 + 1 + 3 \cdot 1 - 7 = 0$ .

2. (3p) Visa att vektorerna  $(1, 1, 2)$ ,  $(2, 1, 1)$  och  $(0, -1, 1)$  bildar en bas för  $R^3$ .

**Svar.** Vektorerna bildar en bas för  $R^3$  om och endast om deras determinant är nollskilld. Vi har att

$$\det \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & 1 \end{bmatrix} = 1 \cdot (1 + 1) - 2 \cdot (1 + 2) = -4.$$

3. (3p) Bestäm de värden på det reella talet  $a$  för vilka nedanstående ekvationssystem har en unik lösning. (**Anm.** Lösningen behöver ej bestämmas.)

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - 3x_3 = 0 \\ x_1 + ax_2 - 2x_3 = 1 \\ x_1 - 4x_2 - ax_3 = a. \end{cases}$$

**Svar.** Ekvationssystemet skriver vi som matrisekvationen  $AX = B$ , där

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 1 & a & -2 \\ 1 & -4 & -a \end{bmatrix},$$

och  $X^T = [x_1 \ x_2 \ x_3]$  och  $B^T = [0 \ 1 \ a]$ . Ekvationen har en unik lösning om och endast om determinanten till  $A$  är nollskilld. Determinanten

$$\det(A) = \det \begin{bmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 0 & a-2 & 1 \\ 0 & -6 & -a+3 \end{bmatrix}$$

beräknar vi att vara  $(a - 2)(-a + 3) + 6 = -a^2 + 5a = -a(a - 5)$ . Determinanten har nollställen  $a = 0$  och  $a = 5$ . För alla andra värden på  $a$  har ekvationssystemet en unik lösning.

4. (3p) Låt  $A$  beteckna matrisen

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

Bestäm en ortogonalmatrix  $\mathbf{Q}$  sådan att matrisen  $\mathbf{Q}^T \mathbf{A} \mathbf{Q}$  blir en diagonalmatrix.

**Svar.** Det karakteristiska polynomet till matrisen  $A$  i uppgiften är

$$c_A(\lambda) = (\lambda - 2)^2 - 1 = (\lambda - 1)(\lambda - 3).$$

Egenrummet tillhörande egenvärdet  $\lambda = 1$  blir nollrummet till matrisen

$$\begin{bmatrix} 1 - 2 & -1 \\ -1 & 1 - 2 \end{bmatrix}.$$

Dvs. det linjära höljet till vektoren  $(1, -1)$ . Då matrisen är symmetrisk följer det att egenrummet tillhörande egenvärdet  $\lambda = 3$  spänns upp av vektoren  $(1, 1)$ . Båda vektorerna har längd  $\sqrt{2}$ , och det följer att den ortogonala matrisen

$$Q = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$

diagonaliserar matrisen  $A$ .

5. (3p) Är lösningsmängden till ekvationssystemet

$$\begin{cases} 3x + 2y = 0 \\ x - y = 1 \end{cases}$$

ett delrum till  $R^2$ .

**Svar.** Nej, systemet är ej homogent.

6. (4p) Betrakta  $R^5$  med den inreprodukten

$$\langle (x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) \mid (y_1, y_2, y_3, y_4, y_5) \rangle = x_1 y_1 + x_2 y_2 + x_3 y_3 + x_4 y_4 + x_5 y_5.$$

Bestäm en ortogonal bas för det delrum  $W$  till  $R^4$  som spänns upp av vektorerna  $(1, 1, -1, 2, 3)$ ,  $(0, 0, 0, 0, 0)$ ,  $(2, 3, 1, 3, 2)$  och  $(3, 4, 0, 5, 2)$ , dvs bestäm en ortogonalbas för

$$W = \text{span}\{(1, 1, -1, 2, 3), (0, 0, 0, 0, 0), (2, 3, 1, 3, 2), (3, 4, 0, 5, 5)\}.$$

**Svar.** Vi märker oss att  $W$  spänns upp av vektorerna  $u = (1, 1, -1, 2, 3)$  och  $v = (2, 3, 1, 3, 2)$  då den sista vektoren  $(3, 4, 0, 5, 5) = u + v$ . Vi använder Gram-Schmidt metoden för att ortogonalisera vektorerna  $u$  och  $v$ . Med andra ord, vi byter ut vektoren  $v$  med

$$v' = v - \text{Proj}_u v = \frac{\langle u, v \rangle}{\|u\|^2} u.$$

Vi har att  $\langle u, v \rangle = 2 + 3 - 1 + 6 + 6 = 16$  och att  $\|u\|^2 = 1 + 1 + 1 + 4 + 9 = 16$ . Detta ger att

$$v' = v - u = (2, 3, 1, 3, 2) - (1, 1, -1, 2, 3) = (1, 2, 2, 1, -1),$$

och vi har att  $\{u, v'\}$  är en ortogonal bas för  $W$ .

7. (4p) Undersök om det går att bestämma reella tal  $a, b$  och  $c$  så att ekvationen

$$z^4 + az^3 + bz^2 + cz + 1 = 0$$

bland sina fyra rötter har rötterna  $1 + i$  och  $2 - i$ .

**Svar.** Då polynomet  $p(z) = z^4 + az^3 + bz^2 + cz + 1$  är et reelt polynom har vi att komplex konjugaten till komplexa rötter alltid finns med. Så om  $\alpha = 1 + i$  och  $\beta = 2 - i$  vore rötter till  $p(z)$  ville också  $\bar{\alpha} = 1 - i$  och  $\bar{\beta} = 2 + i$  vara rötter. Av graden till polynomet följer det nu att

$$p(z) = (z - \alpha)(z - \bar{\alpha})(z - \beta)(z - \bar{\beta}).$$

Om detta vore sant ville vi också ha att konstanttermen

$$p(0) = \alpha\bar{\alpha}\beta\bar{\beta} = \|\alpha\|\|\beta\| = 2 \cdot 5,$$

men detta stämmer inte då konstanttermen till polynomet  $p(z)$  är 1. Det går inte att bestämma reella tal  $a, b$  och  $c$  sådana att polynomet  $p(z)$  har rötterna  $\alpha$  och  $\beta$ .

8. (4p) Vektorerna  $B = \{e_1, e_2\}$  är en bas för vektorrummet  $V$ , och  $B' = \{f_1, f_2\}$  en annan bas. Sambandet mellan vektorerna ges av

$$e_1 = f_1 + f_2 \quad \text{och} \quad f_2 = 2f_1 - e_2.$$

Bestäm övergångsmatrisen, dvs transitionsmatrisen, från basen  $B$  till basen  $B'$ .

**Svar.** Vi måste uttrycka basvektorerna för basen  $B$  i basen  $B'$ . Av relationerna har vi att  $e_1 = 1 \cdot f_1 + 1 \cdot f_2$ . Detta ger att koordinatmatrisen till vektoren  $e_1$  i basen  $B'$  blir  $[e_1]_{B'} = [1 \ 1]^T$ . Vi har vidare att  $e_2 = 2f_1 - f_2$  sådana att  $[e_2]_{B'} = [2 \ 1]^T$ . Övergångsmatrisen blir då

$$P = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

9. (5p) Planet  $\pi$  i  $R^3$  har ekvationen  $x + 2y - 3z = 0$ . Låt  $T$  vara spegling i planet  $\pi$ . Bestäm en matrisrepresentation av  $T$  relativt till någon bas  $B$  för  $R^3$  som du väljer själv.

**Svar.** Det är klart att vektorerna  $X$  i planet  $\pi$  skickas till  $T(X) = X$ , och att normalvektoren  $n = (1, 2, -3)$  skickas till  $T(n) = -n$ . Vi väljer någon bas  $e_1$  och  $e_2$  för planet  $\pi$ , t.ex.  $e_1 = (-2, 1, 0)$  och  $e_2 = (3, 0, 1)$ . En bas för hela  $R^3$  är  $B = \{e_1, e_2, n\}$ . En matrisrepresentation till den linjära avbildningen  $T : R^3 \rightarrow R^3$  i basen  $B$  blir

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}.$$

10. (6p) Undersök om det finns någon en rät linje genom origo som skär de bägge linjerna  $(x, y, z) = (2, 1, 2) + t(3, 1, -1)$  och  $(x, y, z) = (0, 2, 4) + t(4, 3, 1)$ .

**Svar.** Vi börjar med att bestämma en ekvation för planet  $\pi$  som går genom origo och som innehåller den ena linjen  $L = \{(2 + 3t, 1 + t, 2 - t)\}$ . En normalvektor för planet  $\pi$  hittar vi som kryssprodukten av två linjärt oberoende vektorer i planet. Två sådana vektorer är riktningvektoren till linjen  $L$ , vektoren  $v = (3, 1, -1)$ , och vektoren  $P = (2, 1, 2)$  som er en punkt på linjen  $L$ . Vi får då att

$$n = (2, 1, 2) \times (3, 1, -1) \begin{vmatrix} i & j & k \\ 2 & 1 & 2 \\ 3 & 1 & -1 \end{vmatrix} = (-3, 8, -1).$$

En ekvation för planet  $\pi$  ges då av  $-3x + 8y - z = 0$ . Det är klart att alla linjer i planet  $\pi$  som går genom origo skär linjen  $L$ , och att en linje genom origo og linjen  $L$  måste ligga i planet

$\pi$ . Frågan vi är intresserad av att besvara är om den andra linjen  $L' = \{(4t, 2 + 3t, 4 + t)\}$  skär planet  $\pi$ . Om planet  $\pi$  och linjen  $L'$  skär varandra då finns det en linje genom origo som skär  $L$  och  $L'$ , och om inte  $\pi$  och  $L'$  har någon skärning då är svaret nej. Skärningen av  $\pi$  och  $L'$  ges av ekvationen

$$-3 \cdot (4t) + 8 \cdot (2 + 3t) - 1 \cdot (4 + t) = 0.$$

Ekvationen över reducerar till ekvationen  $11t + 12 = 0$  som uppenbarligen har lösning.