

## Lösningar till tentamen i kurs SF1609 (5B116, 5B1136) Matematik II 100113.

### Linjär algebra

1. Om  $A$  har invers fås  $X = B^T A^{-1}$ . Vi söker inversen på sedvanligt sätt enligt

algoritmen  $[A|I] \rightarrow \dots \rightarrow [I|A^{-1}]$ . Resultatet är  $A^{-1} = \begin{bmatrix} 49 & -16 & -19 \\ 3 & -1 & -1 \\ -18 & 6 & 7 \end{bmatrix}$ . Detta ger

$$X = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 49 & -16 & -19 \\ 3 & -1 & -1 \\ -18 & 6 & 7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -15 & 5 & 6 \\ 43 & -14 & -17 \end{bmatrix}.$$

2. Vi beräknar determinanten  $\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ a & 1 & a \\ 0 & a & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & a \\ a & 1 \end{vmatrix} - a \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ a & 1 \end{vmatrix} = 1 - a$ . Detta visar att vektorerna

duger som bas för  $a \neq 1$ . Låt koordinatvektorn ges av  $(a, b, c)$ . Då skall gälla att  $a(1,2,0) + b(1,1,2) + c(1,2,1) = (1,1,1)$ . Detta ger systemet

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 1 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & 1 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} \text{ Ur detta fås}$$

koordinatvektorn  $(a, b, c) = (1, 1, -1)$ .

3. Vi söker matrisens egenvärden och egenvektorer:

$$\begin{vmatrix} 2 - \lambda & 2 \\ 2 & 5 - \lambda \end{vmatrix} = (\lambda - 2)(\lambda - 5) - 4 = \lambda^2 - 7\lambda + 6 = 0 \Rightarrow \lambda = 1, 6.$$

$$\lambda = 1: \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 4 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \text{ Det ger egenvektorerna } \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix} t, \quad -\infty < t < +\infty$$

$$\lambda = 6: \begin{bmatrix} -4 & 2 & 0 \\ 2 & -1 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \text{ Det ger egenvektorerna}$$

$\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} t, \quad -\infty < t < +\infty$ . Vi väljer  $t = 1$  och normerar. En matris som diagonaliserar  $A$  ortogonalt är

$$P = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} \text{ som ger diagonalmatrisen } \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 6 \end{bmatrix}.$$

4. Låt  $\bar{v}$  och  $\bar{n}$  vara linjens riktningsvektor respektive planets normalvektor. En riktningsvektor för den sökta linjen ges då av  $\bar{u} = \bar{v} - \text{proj}_{\bar{n}} \bar{v}$ . Vi avläser att  $\bar{v} = (3, 5, 1)$  och  $\bar{n} = (2, 1, -2)$  vilket ger projektionsvektorn:

$$\text{proj}_{\bar{n}} \bar{v} = \frac{(\bar{v} \cdot \bar{n})}{\|\bar{n}\|^2} \bar{n} = \frac{3 \cdot 2 + 5 \cdot 1 - 1 \cdot 2}{2^2 + 1^2 + (-2)^2} (2, 1, -2) = (2, 1, -2) \Rightarrow \bar{u} = (3, 5, 1) - (2, 1, -2) = (1, 4, 3).$$

En punkt på den sökta linjen är skärningspunkten mellan den givna linjen och planet.

Parametervärdet för den fås genom insättning av den givna linjen i planets ekvation:  
 $2(4+3t)+5t-2(-2+t)-3=0 \Rightarrow t=-1$ . Det ger punkten  $(1,-5,-3)$ . Den sökta  
 linjen har alltså ekvationen  $(x,y,z)=(1,-5,-3)+t(1,4,3)$  ( $-\infty < t < +\infty$ ).

5. Avbildningens matris är  $A = \begin{bmatrix} 2 & -3 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$ . Linjen har parameterekv  $\begin{cases} x = t \\ y = 3-2t \end{cases}$ .

Bildmängden ges av

$$A \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = A \left( \begin{bmatrix} 0 \\ 3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \end{bmatrix} t \right) = \begin{bmatrix} 2 & -3 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 & -3 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \end{bmatrix} t = \begin{bmatrix} -9 \\ -3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 8 \\ 3 \end{bmatrix} t.$$

Bilden är alltså linjen  $\begin{cases} x = -9+8t \\ y = -3+3t \end{cases}$ . Genom att eliminera parametern  $t$  fås ekvationen  
 $3x-8y+3=0$ .

## Flervariabelanalys

6. Riktningssderivatan av  $f$  i punkten  $P$  i riktningen  $\bar{u}$  ges av  $D_{\bar{u}}f(P) = \nabla f(P) \cdot \bar{u}$  där  
 $\bar{u}$  är en enhetsvektor. Vi får  $\nabla f = \left( \frac{y}{(3y-5x)^2}, -\frac{x}{(3y-5x)^2} \right)$ . Riktningssvektorn ges av  
 $(4,-2) - (1,2) = (3,-4)$  dvs  $\bar{u} = \frac{1}{5}(3,-4)$ . Detta ger  $D_{\bar{u}}f(1,2) = (2,-1) \cdot (3,-4)/5 = 2$ .  
 Det maximala värdet är  $\|\nabla f(1,2)\| = \sqrt{5}$ .

7. De kritiska punkterna fås ur systemet

$$\begin{cases} f_1 = 1+3x^2+2y=0 & (1) \\ f_2 = -2+2x-4y=0 & (2) \end{cases} \quad 2(1)+(2) \Rightarrow 6x^2+2x=0 \Rightarrow x=0, -\frac{1}{3}. \text{ Insättning i (2)}$$

ger punkterna  $(0, -\frac{1}{2})$  och  $(-\frac{1}{3}, -\frac{2}{3})$ . Vi undersöker karaktären:

$$A = f_{11} = 6x, \quad B = f_{12} = 2, \quad C = f_{22} = -4 \Rightarrow D = AC - B^2 = -24x - 4.$$

$$(0, -\frac{1}{2}) : D = -4 < 0 \Rightarrow \text{sadelpunkt} \quad (-\frac{1}{3}, -\frac{2}{3}) : D = 4 > 0, \quad A = -2 < 0 \Rightarrow \text{max.}$$

8.  $f$  antar ett största och ett minsta värde eftersom  $f$  är kontinuerlig på ett slutet och  
 begränsat område. Dessa värden antas i en inre kritisk punkt eller i en randpunkt efter-  
 som singulära punkter saknas. Först studerar vi det inre av området:

$$\begin{cases} f_1 = 2xy - 4y = 0 & (1) \Rightarrow 2y(x-2) = 0 \\ f_2 = x^2 - 4x + 4y = 0 & (2) \end{cases}$$

$y=0$  ger i (2):  $x=0,4$  och  $x=2$  ger i (2):  $y=1$ . Detta ger punkterna  $(0,0)$ ,  $(4,0)$  och  
 $(2,1)$ . varav endast  $(2,1)$  ligger i det inre av området. Vi studerar nu områdets randkurva:

I  $y=0$ :  $f(x,0) = 0$

II  $x=4$ :  $g(y) = f(4,y) = 2y^2$ ,  $0 \leq y \leq 16 \Rightarrow g$  är växande. Ändpunkterna är intressanta.

$$\text{III } y = x^2 : g(x) = 3x^4 - 4x^3, \quad 0 \leq x \leq 4 \Rightarrow g'(x) = 12x^2(x-1) = 0 \Rightarrow x = 0, 1.$$

Sammanfattningsvis har vi de intressanta punkterna:

$(0,0)$ ,  $(4,0)$ ,  $(4,16)$ ,  $(2,1)$  och  $(1,1)$  där  $f$  antar värdena  $0$ ,  $0$ ,  $512$ ,  $-2$  och  $-1$  resp. Det innebär att det största värdet är  $512$  och det minsta är  $-2$ .

9. Låt  $F = x^4 + y^4 + 4z - 9$ ,  $G = x + 3y + 2z - 7$ . I punkten  $(0,1,2)$  fås  $F = G = 0$  och

$$\det \frac{\partial(F, G)}{\partial(x, y)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial F}{\partial x} & \frac{\partial F}{\partial y} \\ \frac{\partial G}{\partial x} & \frac{\partial G}{\partial y} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 4x^3 & 4y^3 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} = 12x^3 - 4y^3. \quad \text{I punkten } (0,1,2) \text{ är detta } -4 \neq 0.$$

Detta visar existensen av de två funktionerna. Dessa är deriverbara och vi får genom implicit derivering map  $z$  i det givna ekvationssystemet:

$$\begin{cases} 4x^3 x' + 4y^3 y' + 4 = 0 \\ x' + 3y' + 2 = 0 \end{cases} \quad \text{I punkten } (0,1,2) \text{ fås } \begin{cases} 4y' + 4 = 0 \\ x' + 3y' + 2 = 0 \end{cases} \Rightarrow x'(2) = 1.$$

10.  $f$  är kontinuerlig i origo om  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) = f(0,0) = 0$ . Om vi går in mot origo

längs  $y$ -axeln blir gränsvärdet  $0$  eftersom  $f(0,y) = 0$ . Om vi i stället går in mot

origo längs kurvan  $y = -x^{2/3}$  ( $y^3 = -x^2$ ) blir gränsvärdet  $-1$ . Det betyder att  $f$  inte är kontinuerlig i origo.

De partiella derivatorna i origo existerar dock:

$$\frac{\partial f}{\partial x}(0,0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0+h,0) - f(0,0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{0}{h} = 0$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(0,0) = \lim_{k \rightarrow 0} \frac{f(0,0+k) - f(0,0)}{k} = \lim_{k \rightarrow 0} \frac{0}{k} = 0$$