

**Lösningsförslag till Tentamenskrivning, 2006-12-19, kl. 08.00-13.00  
5B1146, linjär algebra med geometri för IT och ME (5p)**

1. Vektorerna  $u = (-1, -2, 2)$  resp  $v = (1, -2, 1)$  är linjernas riktningsektorer. vektorn  $n = u \times v$  är det sökta planet normalvektor. Vi har

$$n = u \times v = \begin{vmatrix} e_x & e_y & e_z \\ -1 & -2 & 2 \\ 1 & -2 & 1 \end{vmatrix} = 2e_x + 3e_y + 4e_z = (2, 3, 4). \text{ Det sökta planets}$$

ekvation ges av

$$(2, 3, 4) \cdot (x - 3, y - 1, z + 1) = 0 \text{ alltså } 2x + 3y + 4z = 5$$

$$\boxed{\text{Svar: } 2x + 3y + 4z = 5.}$$

2. Ekvationssystemet har exakt en lösning om och endast om determinanten  $\det(A) \neq 0$ , där  $A$  är systemets koefficientmatris. Här har vi

$\det(A) =$

$$\begin{vmatrix} 3 & 2 & a \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -a & 2 \end{vmatrix} \xrightarrow{(-1)\text{rad2 till rad3}} \begin{vmatrix} 3 & 2 & a \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1-a & 1 \end{vmatrix} \xrightarrow{(-3)\text{rad2 till rad1}} \begin{vmatrix} 0 & -1 & a-3 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1-a & 1 \end{vmatrix} \xrightarrow{(\text{rad2 byter plats med rad1})} =$$

$$= - \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & a-3 \\ 0 & -1-a & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -1 & a-3 \\ -1-a & 1 \end{vmatrix} = -(-1 - (-1-a)(a-3)) = (1+a)(a+3) - 1 = 0 \Rightarrow a = -2 \pm \sqrt{2}$$

Svar:  $a \neq -2 \pm \sqrt{2}$

3. matrisen  $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$  är symmetrisk. Då finns en övergång ON-matris  $P$  som

diagonalisera  $A$ . dvs  $A = PDP^t$ .

a) egenvärdena till  $A$  ges av

$$\det(A - \lambda I) = 0 \Leftrightarrow \begin{vmatrix} 1-\lambda & -1 \\ -1 & 1-\lambda \\ & & 1-\lambda \end{vmatrix} = (1-\lambda)((1-\lambda)^2 - 1) = 0 \Rightarrow \lambda = 0, 1, 2$$

b) Egenvektorer till  $\lambda = \lambda_k$  ges av  $(A - \lambda_k I) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

$$\text{För } \lambda = 0 \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x - y = 0 \\ -x + y = 0 \\ z = 0 \end{cases} \Rightarrow x = y = t \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = t \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{Välj } \mathbf{e}_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{För } \lambda = 1 \Rightarrow \begin{pmatrix} 1-1 & -1 & 0 \\ -1 & 1-1 & 0 \\ 0 & 0 & 1-1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} y = 0 \\ -x = 0 \\ z = \text{gotycklig t.ex}=1 \end{cases} \Rightarrow x = y = t \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{Välj } \mathbf{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{För } \lambda = 2 \Rightarrow \begin{pmatrix} 1-2 & -1 & 0 \\ -1 & 1-2 & 0 \\ 0 & 0 & 1-2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} -x - y = 0 \\ -x - y = 0 \\ z = 0 \end{cases} \Rightarrow x = -y = t \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = t \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{Välj } \mathbf{e}_3 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

ON-matrisen P ges då av

$$P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{-1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow PP^t = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{-1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ \frac{-1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{Svar } P^t A P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ \frac{-1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{-1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

4. Vi använder kända räkneregler.

$$(\mathbf{A}^t + \mathbf{A}^{-1})^t \mathbf{A}^t = (\mathbf{A}(\mathbf{A}^t + \mathbf{A}^{-1}))^t = (\mathbf{A}\mathbf{A}^t + \mathbf{A}\mathbf{A}^{-1})^t = (\mathbf{A}\mathbf{A}^t + I)^t = \mathbf{A}^t \mathbf{A}^t + I^t = \mathbf{A}\mathbf{A}^t + I$$

Alltså

$$\begin{aligned} (\mathbf{A}^t + \mathbf{A}^{-1})^t \mathbf{A}^t &= \mathbf{A}\mathbf{A}^t + I = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & -2 \\ 0 & -2 & 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -2 \\ 0 & -2 & 3 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Men är detta sant. Vi har räknat utan tänka. . Vi kolla först om  $A^{-1}$  finns  $\Leftrightarrow \det(A) \neq 0$ . Här är  $\det(A) = 0$  och således går ej att bestämma den givna uttrycket. tal à 4p kräver lite tänkande

$$\text{Svar: } (\mathbf{A}^t + \mathbf{A}^{-1})^t \mathbf{A}^t = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -2 \\ 0 & -2 & 3 \end{pmatrix}.$$

### 5. Lösning

Anpassning av de tre punkterna  $(1,-1)$ ,  $(2,0)$  och  $(4,1)$  till kurva  $y = ax + b \ln x$

Ger följande överbestämde system

$$\begin{cases} a & = -1 \\ 2a + b \ln 2 & = 0 \\ 4a + b 2 \ln 2 & = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & \ln 2 \\ 4 & 2 \ln 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

normalekvation blir då

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 0 & \ln 2 & 2 \ln 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & \ln 2 \\ 4 & 2 \ln 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 0 & \ln 2 & 2 \ln 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 21 & 10 \ln 2 \\ 10 \ln 2 & 5 \ln^2 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \ln 2 \end{pmatrix}$$

detta system kan lösa exempelvis (ej nödvändigt) med Cramers regel

$$a = \frac{\begin{vmatrix} 3 & 10 \ln 2 \\ 2 \ln 2 & 5 \ln^2 2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 21 & 10 \ln 2 \\ 10 \ln 2 & 5 \ln^2 2 \end{vmatrix}} = \frac{-5 \ln^2 2}{5 \ln^2 2} = -1$$

$$b = a = \frac{\begin{vmatrix} 21 & 3 \\ 10 \ln 2 & 2 \ln 2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 21 & 10 \ln 2 \\ 10 \ln 2 & 5 \ln^2 2 \end{vmatrix}} = \frac{12 \ln 2}{5 \ln^2 2} = \frac{12}{5 \ln 2}$$

Svar: den sökta kurvan är  $y = -x + \frac{12}{5 \ln^2 2} \ln x$

6. En godtycklig vektor  $\vec{u} = (x, y, z)^t$  projiceras vinkelrätt på linjen dvs längs riktningsvektor  $\vec{a} = (1, -1, 1)^t$  ges av