

Lösningförslag till tentamensskrivning i Diff & Trans I, 5B1200(5B1220).

Tisdagen den 23 augusti 2005, kl 0800-1300.

Hjälpmedel: BETA, Mathematics Handbook.

Redovisa lösningarna på ett sådant sätt att beräkningar och resonemang är lätta att följa.

Svaren skall ges på reell form.

Fordringar: 3: 16-23p; 4: 24-30p; 5: 31p-.

Uppgifterna: 1, 3-4 och 6 ger 4p; 2, 5 och 7 ger 3p; 8-9 ger 5p.

Inga bonuspoäng räknas.

xx

1. En 500 liters tank innehåller ursprungligen 10 gram salt löst i 200 liter vatten. En saltlösning med koncentrationen 0.25 gram per liter pumpas in i tanken med en hastighet av 4 liter per minut. Den välblandade lösningen pumpas ut med en hastighet av 2 liter per minut. När är tanken full? Ställ upp en differentialekvation för mängden av salt $Q(t)$. Bestäm koncentrationen $K(t)$ gram per liter i tanken vid en godtycklig tidpunkt t .

Lösning:

Tanken är full då det har pumpats in $500-200=300$ liter lösning.

Detta inträffar efter $300/(4-2)=150$ minuter.

Vätskevolymen i tanken vid en godtycklig tidpunkt t ges av $L(t) = 200 + 2t$.

Differentialekvationen för mängden salt $Q(t)$ ges av

$$\frac{dQ}{dt} = 0.25(\text{g/l}) \cdot 4(\text{l/min}) - \frac{Q(t)}{L(t)}(\text{g/l}) \cdot 2(\text{l/min}) = 1 - \frac{Q(t)}{100 + t}.$$

Vi har erhållit en linjär differentialekvation.

Den kan skrivas $\frac{dQ}{dt} + \frac{Q(t)}{100 + t} = 1$, $(100 + t)\frac{dQ}{dt} + Q(t) = 100 + t$, $\frac{d}{dt}\{(100 + t)Q(t)\} = 100 + t$.

Integration med avseende på t ger $(100 + t)Q(t) = \frac{(100 + t)^2}{2} + C$.

Vid tiden $t = 0$ är $Q = 10$ vilket ger att $C = 100 \cdot 10 - \frac{100^2}{2} = -4000$.

Mängden salt vid en godtycklig tidpunkt t ges av $Q(t) = \frac{100 + t}{2} - \frac{4000}{100 + t}$

Koncentrationen $K(t) = \frac{Q(t)}{L(t)} = \frac{1}{4} - \frac{2000}{(100 + t)^2}$.

SVAR: Tanken är tom efter 150 minuter. Koncentrationen $K(t) = \frac{1}{4} - \frac{2000}{(100 + t)^2}$ gram per liter.

2. Bestäm de stationära lösningarna till differentialekvationen $\frac{dy}{dx} = (y - 1)(y - 2)(y - 3)$ samt avgör om de är stabila eller instabila.

Lösning:

Stationära lösningar erhålles då derivatan är lika med noll, dvs då $y = 1$, $y = 2$ och $y = 3$.

Vi studerar derivatans tecken.

$y > 3$: $\frac{dy}{dx} > 0$, y är växande.

$3 > y > 2$: $\frac{dy}{dx} < 0$, y är avtagande.

$2 > y > 1$: $\frac{dy}{dx} > 0$, y är växande.

$1 > y$: $\frac{dy}{dx} < 0$, y är avtagande.

De stationära lösningarna $y = 1$ och $y = 3$ är instabila och den stationära lösningen $y = 2$ är stabil.

SVAR: $y = 1$ och $y = 3$ är instabila och $y = 2$ är stabil.

3. Bestäm jämviktspunkterna till systemet
- $$\begin{aligned}x(t) &= 2xy \\ y(t) &= -x + 3y + 1\end{aligned}$$

och deras art (sadel/nod/spiral, stabil/instabil).

Lösning:

I jämviktspunkterna är tangentvektorn (hastighetsvektorn) lika med nollvektorn.

Vi får $0 = 2xy$
 $0 = -x + 3y + 1$ vilket ger oss två jämviktspunkter $(0, -\frac{1}{3})$ och $(1, 0)$.

För att undersöka jämviktspunkternas art studerar vi det linjariserade systemet, vilket sker genom att vi studerar Jacobimatrisen (funktionalmatrisen) i de aktuella punkterna.

Jacobimatrisen är lika med $\begin{pmatrix} 2y & 2x \\ -1 & 3 \end{pmatrix}$.

$(0, -\frac{1}{3})$

Matrisen $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} -\frac{2}{3} & 0 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}$ är diagonal och har reella, skilda egenvärden med olika tecken. Jämviktspunkten

$(0, -\frac{1}{3})$ är en sadelpunkt och därmed instabil.

$(1, 0)$

Matrisen $\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}$ ger information rörande dess egenvärden. Dessa erhålles ur ekvationen

$$0 = \det(\mathbf{B} - \lambda \mathbf{I}) = \begin{vmatrix} 0 - \lambda & 2 \\ -1 & 3 - \lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - 3\lambda + 2 = (\lambda - 1)(\lambda - 2).$$

Egenvärdena är reella, positiva och skilda.

Jämviktspunkten $(1, 0)$ är en instabil nod.

SVAR: Jämviktspunkterna är $(0, -\frac{1}{3})$, en sadelpunkt och därmed instabil, och $(1, 0)$ är instabil nod.

4. Lös begynnelsevärdesproblemet $y'(t) + y(t) = f(t)$, $y(0) = 2$, $y(\frac{\pi}{2}) = -1$, $t \in [0, \frac{\pi}{2}]$, där

$$f(t) = \begin{cases} 1, & 0 \leq t < \frac{\pi}{2} \\ -1, & t = \frac{\pi}{2} \end{cases}.$$

Beräkna även $y(\frac{3\pi}{2})$.

Lösning:

Vi använder oss av Laplacetransformation för att lösa problemet.

Vi omformar $f(t)$ med hjälp av Heavisides stegfunktion $U(t - a)$.

Vi får $f(t) = 1 - 2U(t - \frac{\pi}{2})$, vars Laplacetransform är $F(s) = \frac{1 - 2e^{-s\frac{\pi}{2}}}{s}$.

Laplacetransformera differentialekvationen: $s^2 Y(s) - sy(0) - y(0) + Y(s) = F(s)$.

Lös ut $Y(s)$: $Y(s) = \frac{2s - 1}{s^2 + 1} + \frac{F(s)}{s^2 + 1} = \frac{2s - 1}{s^2 + 1} + \frac{1 - 2e^{-s\frac{\pi}{2}}}{s(s^2 + 1)}$.

Partialbråksuppdelning ger: $Y(s) = \frac{2s - 1}{s^2 + 1} + \frac{1}{s} - \frac{s}{s^2 + 1} (1 - 2e^{-s\frac{\pi}{2}})$.

Återtransformera: $y(t) = 2\cos t - \sin t + 1 - \cos t - 2U(t - \frac{\pi}{2})(1 - \cos(t - \frac{\pi}{2}))$.

Förenkling ger: $y(t) = \cos t - \sin t + 1 - 2U(t - \frac{\pi}{2})(1 - \sin t)$.

$$y(\frac{3\pi}{2}) = \cos \frac{3\pi}{2} - \sin \frac{3\pi}{2} + 1 - 2U(\frac{3\pi}{2} - \frac{\pi}{2})(1 - \sin \frac{3\pi}{2}) = 0 + 1 + 1 - 2 \cdot 2 = -2$$

SVAR: Den sökta lösningen är $y(t) = \cos t - \sin t + 1 - 2U(t - \frac{\pi}{2})(1 - \sin t)$. $y(\frac{3\pi}{2}) = -2$.

5. Lös fullständigt ekvationen $y - 4xy + (4x^2 - 1)y = e^{x^2}$ genom att först sätta $y(x) = v(x) e^{x^2}$ och sedan lösa den differentialekvation som erhålls för funktionen $v(x)$.

Lösning:

Insättning i differentialekvationen ger

$$\{v e^{x^2} + v 4x e^{x^2} + v(2 + 4x^2)e^{x^2}\} - 4x\{v e^{x^2} + v 2x e^{x^2}\} + (4x^2 - 1)v e^{x^2} = e^{x^2}$$

Förenkling ger $v' + v = 1$.

Allmänna homogena lösningen är $v_h = A \cos x + B \sin x$ och en partikulärlösning är $v_p = 1$.

Den allmänna lösningen är $v = v_h + v_p = A \cos x + B \sin x + 1$.

Den ursprungliga differentialekvationen har lösningen $y = (A \cos x + B \sin x + 1)e^{x^2}$

SVAR: Den sökta lösningen är $y = (A \cos x + B \sin x + 1)e^{x^2}$.

6. En partikels läge ges av systemet $\mathbf{X} = \begin{pmatrix} 4 & -5 \\ 5 & -2 \end{pmatrix} \mathbf{X}$, där \mathbf{X} anger partikelns

läge i planet. Vidare gäller att partikeln befinner sig i punkten $\begin{pmatrix} 11 \\ 5 \end{pmatrix}$ vid tiden $t = 0$. Bestäm partikelns läge

vid en godtycklig tidpunkt t samt avgör vad som händer med partikeln efter lång tid.

Lösning:

Vi bestämmer först matrisens egenvärden.

$$\text{Dessa erhålles ur ekvationen } 0 = \det(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}) = \begin{vmatrix} 4 - \lambda & -5 \\ 5 & -2 - \lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - 2\lambda + 17 = (\lambda - 1)^2 + 16.$$

Egenvärdena är komplexa och lika med $\lambda = 1 \pm 4i$.

Välj ett av egenvärdena och bestäm tillhörande egenvektor.

Vi väljer $\lambda = 1 + 4i$.

En egenvektor erhålles ur ekvationen $(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I})\mathbf{v} = \mathbf{0}$ med egenvärdet insatt.

$$\begin{pmatrix} 4 - 1 - 4i & -5 \\ 5 & -2 - 1 - 4i \end{pmatrix} \mathbf{v} = \mathbf{0}, \quad \begin{pmatrix} 3 - 4i & -5 \\ 5 & -3 - 4i \end{pmatrix} \mathbf{v} = \mathbf{0}, \quad \mathbf{v} = \begin{pmatrix} 3 + 4i \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$\text{En komplex lösning är } \mathbf{Z} = e^{(1+4i)t} \begin{pmatrix} 3 + 4i \\ 5 \end{pmatrix} = e^t (\cos 4t + i \sin 4t) \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \end{pmatrix} + i e^t \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Realdel och imaginärdel av denna komplexa lösning ger två linjärt oberoende lösningar till systemet.

$$\text{Vi får } \mathbf{X}_1 = \text{Re} \mathbf{Z} = e^t \begin{pmatrix} 3 \cos 4t - 4 \sin 4t \\ 5 \cos 4t \end{pmatrix} = e^t \begin{pmatrix} 3 \cos 4t - 4 \sin 4t \\ 5 \cos 4t \end{pmatrix}$$

$$\text{och } \mathbf{X}_2 = \text{Im} \mathbf{Z} = e^t \begin{pmatrix} 3 \sin 4t + 4 \cos 4t \\ 5 \sin 4t \end{pmatrix} = e^t \begin{pmatrix} 3 \sin 4t + 4 \cos 4t \\ 5 \sin 4t \end{pmatrix}$$

$$\text{Den allmänna lösningen ges av } \mathbf{X} = c_1 \mathbf{X}_1 + c_2 \mathbf{X}_2 = c_1 e^t \begin{pmatrix} 3 \cos 4t - 4 \sin 4t \\ 5 \cos 4t \end{pmatrix} + c_2 e^t \begin{pmatrix} 3 \sin 4t + 4 \cos 4t \\ 5 \sin 4t \end{pmatrix}$$

Begynnelsevillkoret ger $\begin{pmatrix} 11 \\ 5 \end{pmatrix} = \mathbf{X}(0) = c_1 \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$.

Den sökta lösningen är $\mathbf{X} = e^t \begin{pmatrix} 3\cos 4t - 4\sin 4t \\ 5\cos 4t \end{pmatrix} + 2e^t \begin{pmatrix} 3\sin 4t + 4\cos 4t \\ 5\sin 4t \end{pmatrix} = e^t \begin{pmatrix} 11\cos 4t - 2\sin 4t \\ 5\cos 4t + 10\sin 4t \end{pmatrix}$.

Partikeln beskriver en utåtgående spiral och avlägsnar sig obegränsat.

SVAR: Den sökta lösningen är $\mathbf{X} = e^t \begin{pmatrix} 11\cos 4t - 2\sin 4t \\ 5\cos 4t + 10\sin 4t \end{pmatrix}$ och partikeln avlägsnar sig obegränsat.

7. Låt p och q vara kontinuerliga på intervallet (a, b) .

Låt x_0 vara en godtycklig punkt på intervallet (a, b) .

Låt vidare y_1 och y_2 vara lösningar till differentialekvationen $y' + p(x)y + q(x)y = 0$ på intervallet (a, b) .

Visa Abels formel $W(x) = W(x_0)e^{-\int_{x_0}^x p(x)dx}$, där $W(x)$ är Wronskianen till lösningarna y_1 och y_2 .

Lösning:

y_1 och y_2 uppfyller differentialekvationen $y' + p(x)y + q(x)y = 0$, vilket innebär att vi får

följande system:

$$\begin{cases} y_1' + p(x)y_1 + q(x)y_1 = 0 \\ y_2' + p(x)y_2 + q(x)y_2 = 0 \end{cases}$$

Wronskianen av y_1 och y_2 ges av $W(x) = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix} = y_1y_2' - y_2y_1'$.

Vi omformar systemet så att Wronskianen uppkommer i detta system.

Multiplitera den första ekvationen med y_2 och den andra ekvationen med y_1 samt bilda differensen av mellan de nya ekvationerna.

$$\begin{aligned} (y_1' + p(x)y_1 + q(x)y_1)y_2 &= 0 \\ (y_2' + p(x)y_2 + q(x)y_2)y_1 &= 0 \end{aligned} \quad -y_1y_2' + y_2y_1' + p(x)(-y_1y_2 + y_2y_1) = 0,$$

$$\frac{d}{dx} \{y_2y_1 - y_1y_2\} + p(x)(y_2y_1 - y_1y_2) = 0, \quad \frac{d}{dx} W(x) + p(x)W(x) = 0.$$

Vi har erhållit en differentialekvation i Wronskianen $W(x)$.

Differentialekvationen är separabel $\frac{1}{W(x)} \frac{dW(x)}{dx} = -p(x)$.

Integrera från x_0 till x : $\int_{x_0}^x \frac{1}{W(x)} \frac{dW(x)}{dx} dx = \int_{x_0}^x -p(x)dx$, $\ln|W(x)| = C_1 + \int_{x_0}^x -p(x)dx$

$$W(x) = \pm e^{C_1} e^{-\int_{x_0}^x p(x)dx} = C e^{-\int_{x_0}^x p(x)dx},$$

För x lika med x_0 är $W(x)$ lika med $W(x_0)$ vilket ger $C = W(x_0)$.

Vi har fått $W(x) = W(x_0)e^{-\int_{x_0}^x p(x)dx}$. VSV.

SVAR: Se ovan.

8.a. Låt $f(t)$ vara styckvis kontinuerlig på $[0, \infty)$, av exponentiell ordning och periodisk med perioden T . Härled f 's Laplacetransformation $F(s) = \frac{1}{1 - e^{-sT}} \int_0^T e^{-st} f(t) dt$ utgående från definitionen.

b. Begynnelsevärdesproblemet $y'' + y = \epsilon(t)$, $t > 0$, $y(0) = y'(0) = 0$ beskriver en svängningskrets med en högfrekvent insignal $\epsilon(t)$, nämligen fyrkants-vågen

$$\epsilon(t) = \begin{cases} 1, & 0 < t < \epsilon \\ 0, & \epsilon < t < 2\epsilon \end{cases} \text{ och } \epsilon(t + 2\epsilon) = \epsilon(t), \text{ där } \epsilon \text{ är ett litet tal.}$$

Lösningen $y(t)$ beror på ϵ , $y(t) = y_\epsilon(t)$. Bestäm gränsvfunktionen $y_0(t) = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} y_\epsilon(t)$.

Ledning: Gränsovergången kan med fördel göras på Laplacetransformsidan.

Lösning:

a. Enligt definitionen på Laplacetransform får vi $F(s) = \int_0^T e^{-st} f(t) dt + \int_0^T e^{-s(t+T)} f(t) dt + \dots$

där vi har delat upp integralen i två delar. I den andra integralen gör vi substitutionen $u = t - T$ och erhåller ur detta $du = dt$ samt nya gränser.

$$\int_0^T e^{-st} f(t) dt = \int_0^T e^{-s(u+T)} f(u+T) du = e^{-sT} \int_0^T e^{-su} f(u+T) du.$$

f är periodisk med perioden T , vilket innebär att $f(u+T) = f(u)$.

$$\int_0^T e^{-st} f(t) dt = e^{-sT} \int_0^T e^{-su} f(u) du = e^{-sT} F(s).$$

$$\text{Insättning i den första ekvationen ger } F(s) = \int_0^T e^{-st} f(t) dt + e^{-sT} F(s).$$

$$\text{Lös ut } F(s), \text{ vilket ger } F(s) = \frac{1}{1 - e^{-sT}} \int_0^T e^{-st} f(t) dt. \text{ vsv.}$$

b. Laplacetransformera differentialekvationen.

$$s^2 Y(s) + Y(s) = \frac{1}{1 - e^{-s2\epsilon}} \int_0^{2\epsilon} \epsilon(t) e^{-st} dt, \quad \int_0^{2\epsilon} \epsilon(t) e^{-st} dt = \int_0^\epsilon 1 e^{-st} dt = \frac{e^{-st}}{-s} \Big|_0^\epsilon = \frac{1 - e^{-s\epsilon}}{s}$$

$$Y(s) = \frac{1}{1 + e^{-s\epsilon}} \frac{1}{s(s^2 + 1)}. \text{ Låt } \epsilon \rightarrow 0: L\{y_0(t)\} = \frac{1}{2} \frac{1}{s(s^2 + 1)} = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{s} - \frac{s}{s^2 + 1} \right).$$

$$\text{Återtransformera: } y_0(t) = \frac{1}{2} \{1 - \cos t\}.$$

$$\text{SVAR: a. Se ovan. b. Begynnelsevärdesproblemet har lösningen } y_0(t) = \frac{1}{2} \{1 - \cos t\}.$$

9. Låt $f(t)$ vara 2π -periodisk, d v s $f(t + 2\pi) = f(t)$ för alla t , och låt

$$f(t) = \begin{cases} \frac{\pi + t}{\pi}, & -\pi < t < 0 \\ \frac{\pi - t}{\pi}, & 0 < t < \pi \end{cases}.$$

a. Ange, t ex med hjälp av handboken β , fourierserietvecklingen av f .

b. Bestäm en partikulärlösning till differentialekvationen $y'' + y = f(t)$.

Lösningen får anges på serieform.

Lösning:

a. Enligt BETA under "Special Fourier series" avsnitt 13:1 återfinns utvecklingen till vår givna funktion.

Utvecklingen har formen $\frac{h}{2} + \frac{4h}{\pi^2} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{(2n-1)^2} \cos \frac{(2n-1)\pi t}{L}$ där $h = 1$ och $L = \pi$.

Vår funktion $f(t)$ tilldelas serien $\frac{1}{2} + \frac{4}{\pi^2} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{(2n-1)^2} \cos(2n-1)t$.

b. Vi antar en partikulärlösning till differentialekvationen $y'' + y = f(t)$.

Vi försöker med en lösning på formen $\frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos(2n-1)t$.

Insättning i differentialekvationen ger

$$-\sum_{n=1}^{\infty} a_n (2n-1)^2 \cos(2n-1)t + \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos(2n-1)t = \frac{1}{2} + \frac{4}{\pi^2} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{(2n-1)^2} \cos(2n-1)t$$

Identifiering ger: $\frac{a_0}{2} = \frac{1}{2}$ och $-a_n(2n-1)^2 + a_n = \frac{4}{\pi^2} \frac{1}{(2n-1)^2}$, $a_n = \frac{-4}{\pi^2(2n-1)^2(1-(2n-1)^2)}$.

Observera att här måste n vara skild ifrån ett.

För fallet n lika med ett göres ansatsen $y_{p1} = at \cos t + bt \sin t$

Insättning i differentialekvationen $y'' + y = \frac{4}{\pi^2} \cos t$ ger

$$-2a \sin t + 2b \cos t - t(a \cos t + b \sin t) + at \cos t + bt \sin t = \frac{4}{\pi^2} \cos t$$

$$-2a \sin t + 2b \cos t = \frac{4}{\pi^2} \cos t, \text{ vilket ger } a = 0, b = \frac{2}{\pi^2} \text{ dvs } y_{p1} = \frac{2}{\pi^2} t \sin t$$

SVAR: a. Vår funktion $f(t)$ tilldelas serien $\frac{1}{2} + \frac{4}{\pi^2} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{(2n-1)^2} \cos(2n-1)t$.

b. Lösningen är $\frac{1}{2} + \frac{2}{\pi^2} t \sin t - \frac{4}{\pi^2} \sum_{n=2}^{\infty} \frac{1}{(2n-1)^2(1-(2n-1)^2)} \cos(2n-1)t$.