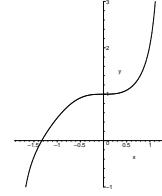


Lösningar tentamen 14 november 2006 i 5B1206, Differentialekvationer I

1. Vi söker $y(x)$ som uppfyller $y' = x^2 + x^2y^2$ och $y(0) = 1$.

Ekvationen är separabel, den kan skrivas $\frac{y'}{1+y^2} = x^2$. Integration ger $\arctan y = \frac{x^3}{3} + C$, där C är en konstant som bestäms av villkoret att $y(0) = 1$. Det ger $\arctan 1 = 0 + C$, så $C = \frac{\pi}{4}$. Då $y(x)$ löses ut, fås $y(x) = \tan(\frac{x^3}{3} + \frac{\pi}{4})$, då $-\frac{\pi}{2} < \frac{x^3}{3} + \frac{\pi}{4} < \frac{\pi}{2}$, dvs $-\frac{3\pi}{4} < \frac{x^3}{3} < \frac{\pi}{4}$.

Svar: Lösningen är $y(x) = \tan(\frac{x^3}{3} + \frac{\pi}{4})$, då $-\sqrt[3]{\frac{9\pi}{4}} < x < \sqrt[3]{\frac{3\pi}{4}}$.



2. Vi söker den allmänna lösningen till $xy'' - (2x+1)y' + (x+1)y = 0$, $x > 0$, då vi vet att $y_1(x) = e^x$ är en lösning.

För att använda reduktion av ordningen skriver vi $y(x) = u(x)y_1(x) = u(x)e^x$. Det ger $y' = (u' + u)e^x$ och $y'' = (u'' + 2u' + u)e^x$. Insättning ger att ekvationen blir $(x(u'' + 2u' + u) - (2x+1)(u' + u) + (x+1)u)e^x = 0$. Eftersom $e^x \neq 0$ är det detsamma som $xu'' - u' = 0$. Med $v = u'$ har vi alltså ekvationen $xv' - v = 0$, dvs $(x > 0)$ ju $v' - \frac{1}{x}v = 0$. En integrerande faktor är $e^{-\int \frac{1}{x} dx} = \frac{1}{x}$ och ekvationen kan skrivas $(\frac{1}{x}v)' = 0$, med lösning $\frac{1}{x}v = C$, dvs $v(x) = Cx = u'(x)$, C en konstant. Så $u(x) = C\frac{x^2}{2} + c_2$ och (med $c_1 = \frac{C}{2}$) $y(x) = u(x)e^x = c_1x^2e^x + c_2e^x$. Således **Svar:**

Den allmänna lösningen är $y(x) = c_1x^2e^x + c_2e^x$, $c_{1,2}$ godtyckliga konstanter.

3. Vi söker alla $y(t)$ som uppfyller $y'' + y' - 2y = 3\delta(t-1)$ och $y(0) = 1, y'(0) = 1$.

Laplacetransformering ger $\mathcal{L}\{y(t)\} = Y(s)$, $\mathcal{L}\{y'(t)\} = sY(s) - y(0) = sY(s) - 1$, $\mathcal{L}\{y''(t)\} = s^2Y(s) - sy(0) - y'(0) = s^2Y(s) - s - 1$ och $\mathcal{L}\{\delta(t-1)\} = e^{-s}$. Insättning i ekvationen ger $s^2Y(s) - s - 1 + sY(s) - 1 - 2Y(s) = 3e^{-s}$, dvs $(s^2 + s - 2)Y(s) = (s-1)(s+2)Y(s) = s + 2 + 3e^{-s}$. Vi löser ut och partialbråksuppdelar, vilket ger $Y(s) = \frac{1}{s-1} + \frac{e^{-s}}{s-1} - \frac{e^{-s}}{s+2}$. Eftersom $\mathcal{L}\{e^{at}\} = \frac{1}{s-a}$ och $\mathcal{L}\{f(t-b)\mathcal{U}(t-b)\} = e^{-bs}F(s)$ (då $b \geq 0$, \mathcal{U} är Heavisides stegfunktion) fås

Svar: $y(t) = e^t + e^{t-1}\mathcal{U}(t-1) - e^{-2(t-1)}\mathcal{U}(t-1)$.

4. Vi söker $\mathbf{x}(t)$ som uppfyller $\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 4 & -2 \end{pmatrix} \mathbf{x} = \mathbf{Ax}$ och $\mathbf{x}(0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 5 \end{pmatrix}$.

Först bestämmer vi \mathbf{A} :s egenvärden och egenvektorer. Karakteristiska ekvationen blir $0 = \det(\mathbf{A} - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1-\lambda & 1 \\ 4 & -2-\lambda \end{vmatrix} = (1-\lambda)(-2-\lambda) - 4 \cdot 1 = \lambda^2 + \lambda - 6$, med lösningar $\lambda_{1,2} = -\frac{1}{2} \pm \sqrt{(-\frac{1}{2})^2 - (-6)} = 2, -3$. Motsvarande egenvektorer fås som lösningar till $(\mathbf{A} - \lambda I)\mathbf{k} = \mathbf{0}$, dvs

för $\lambda_1 = 2$: $\begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 4 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, vi kan välja egenvektorn $\mathbf{k}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$,

för $\lambda_2 = -3$: $\begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 4 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, vi kan välja egenvektorn $\mathbf{k}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \end{pmatrix}$.

Den allmänna lösningen till ekvationen ges av $\mathbf{x}(t) = \sum_i c_i \mathbf{k}_i e^{\lambda_i t} = c_1 \mathbf{k}_1 e^{\lambda_1 t} + c_2 \mathbf{k}_2 e^{\lambda_2 t} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{2t} + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \end{pmatrix} e^{-3t}$. Villkoret $\mathbf{x}(0) = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 5 \end{pmatrix}$ ger $c_1 = 1, c_2 = -1$, så

Svar: Lösningen är $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{2t} - \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \end{pmatrix} e^{-3t} = \begin{pmatrix} e^{2t} - e^{-3t} \\ e^{2t} + 4e^{-3t} \end{pmatrix}$.

5. Vi söker konstanten a så att $f(x) = x + a$ och $g(x) = x^2 + 1$ är ortogonala på intervallet $[0, 1]$, dvs $0 = (f, g) = \int_0^1 f(x)g(x) dx = \int_0^1 (x+a)(x^2+1) dx = \int_0^1 (x^3 + ax^2 + x + a) dx = \frac{1}{4} + \frac{a}{3} + \frac{1}{2} + a = \frac{3}{4} + \frac{4}{3}a$, vilket ger

Svar: $a = -\frac{9}{16}$.

6a. Vi söker en fundamentalmatris $\Phi(t)$ till systemet $\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \mathbf{x} = \mathbf{A}\mathbf{x}$.

En fundamentalmatris har linjärt oberoende lösningar som kolonner, vi söker dem. Eftersom \mathbf{A} bara har 0:or under diagonalen ges egenvärdena av diagonalelementen, $\lambda_{1,2} = 1, 3$. Motsvarande egenvektorer fås som i uppgift 4, de är $\mathbf{k}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ och $\mathbf{k}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$. De ger linjärt oberoende lösningar $\mathbf{x}_1(t) = \mathbf{k}_1 e^t$ och $\mathbf{x}_2(t) = \mathbf{k}_2 e^{3t}$, så

Svar: $\Phi(t) = \begin{pmatrix} e^t & e^{3t} \\ 0 & e^{3t} \end{pmatrix}$.

6b. Vi söker den allmänna lösningen till systemet $\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \mathbf{x} + \begin{pmatrix} e^t \\ 2e^t \end{pmatrix}$.

Vi använder variation av parametrar och skriver $\mathbf{x}(t) = \Phi(t)\mathbf{u}(t)$, vilket ger ekvationen $\Phi(t)\mathbf{u}'(t) = \begin{pmatrix} e^t \\ 2e^t \end{pmatrix}$, som ger $\mathbf{u}'(t) = \begin{pmatrix} -1 \\ 2e^{-2t} \end{pmatrix}$, så $\mathbf{u}(t) = \begin{pmatrix} -t+c_1 \\ -e^{-2t}+c_2 \end{pmatrix}$. Insättning ger

Svar: Lösningen $\mathbf{x}(t) = \begin{pmatrix} -(1+t)e^t \\ -e^t \end{pmatrix} + \Phi(t)\mathbf{c}$, $\mathbf{c} = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix}$ godtycklig, konstant.

7. Vi söker alla $f(t)$ med $f(0) = 0$ som uppfyller $f'(t) + \int_0^t e^{2u} f(t-u) du = 2(\cos t - \sin t)$. Laplacetransformering ger $\mathcal{L}\{f(t)\} = F(s)$ och $\mathcal{L}\{f'(t)\} = sF(s) - f(0) = sF(s)$, medan integralen är en faltning, så $\mathcal{L}\{\int_0^t e^{2u} f(t-u) du\} = \mathcal{L}\{e^{2t}\}\mathcal{L}\{f(t)\} = \frac{1}{s-2}F(s)$. Vidare gäller $\mathcal{L}\{2(\cos t - \sin t)\} = \frac{2(s-1)}{s^2+1}$. Man får ekvationen $sF(s) + \frac{1}{s-2}F(s) = \frac{2(s-1)}{s^2+1}$, dvs $\frac{s^2-2s+1}{s-2}F(s) = \frac{2(s-1)}{s^2+1}$, så $F(s) = \frac{2(s-2)}{(s-1)(s^2+1)} = \frac{s+3}{s^2+1} - \frac{1}{s-1}$ (partialbråksuppdelning) och

Svar: $f(t) = \cos t + 3 \sin t - e^t$.

8. Vi söker alla kritiska punkter och deras stabilitet för det autonoma systemet
De kritiska punkterna är lösningarna till ekvationssystemet

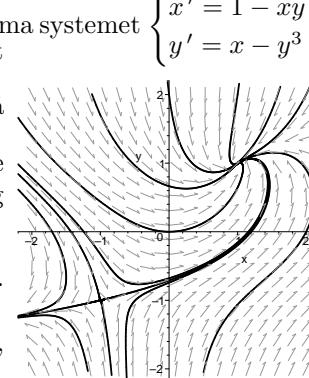
$$\begin{cases} 1 - xy = 0 \\ x - y^3 = 0 \end{cases} . \text{ Den andra ekvationen säger att } x = y^3 \text{ och då}$$

det sätts in i den första fås $1 = y^4$, så (y reell) $y = \pm 1$ och de kritiska punkterna är $(1, 1)$ och $(-1, -1)$. För att linearisera kring dem använder vi jacobimatrisen $\mathbf{J}(x, y) = \begin{pmatrix} -y & -x \\ 1 & -3y^2 \end{pmatrix}$.

För $(x, y) = (1, 1)$, $\mathbf{J}(1, 1) = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & -3 \end{pmatrix}$, enda egenvärde $\lambda = -2$. $\text{Re}\lambda < 0$, så $(1, 1)$ är en stabil kritisk punkt (en egenstabil nod).

P.s.s. $\mathbf{J}(-1, -1) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -3 \end{pmatrix}$, egenvärdena $\lambda_{1,2} = -1 \pm \sqrt{5}$. $\text{Re}\lambda_1 > 0$, så $(-1, -1)$ är en instabil kritisk punkt (en sadelpunkt).

Svar: Kritiska punkter: $(1, 1)$ (stabil) och $(-1, -1)$ (instabil).



9. I en kvadratisk platta, sidolängd π , är temperaturen $u(x, y)$. Stationär temperatur, så den uppfyller Laplaces ekvation $u''_{xx} + u''_{yy} = 0$. Randvillkoren är $u(0, y) = u(x, 0) = u(\pi, y) = 0$, $u(x, \pi) = 1$, då $0 < x, y < \pi$. Vi söker $u(x, y)$.

Variabelseparation: Lösning av formen $u(x, y) = X(x)Y(y)$ ger $\begin{cases} \frac{X''}{X} = -\frac{Y''}{Y} = -\lambda \\ X(0) = X(\pi) = Y(0) = 0. \end{cases}$

$X'' = -\lambda X$, $X(0) = X(\pi) = 0$ har lösningar (andra än 0) precis då $\lambda = n^2$, $n = 1, 2, \dots$. De motsvarande lösningarna är $u_n(x, y) = X_n(x)Y_n(y) = c_n \sin nx \sinh ny$.

Superposition ger vår allmänna lösning $u(x, y) = \sum_{n=1}^{\infty} c_n \sin nx \sinh ny$.

Koefficienterna c_n bestäms av det inhomogena randvillkoret $u(x, \pi) = 1$, $0 < x < \pi$, dvs $\sum_{n=1}^{\infty} c_n \sin nx \sinh n\pi = 1$, $0 < x < \pi$. En sin-serie, så $c_n \sinh n\pi = \frac{2}{\pi} \int_0^{\pi} 1 \cdot \sin nx dx =$

$$\frac{2}{\pi} \left[-\frac{\cos nx}{n} \right]_0^{\pi} = \frac{2}{\pi} \frac{1-(-1)^n}{n} \left(= \begin{cases} 0, & n \text{ jämnt}, \\ \frac{4}{\pi n}, & n \text{ udda} \end{cases} \right). \text{ Insättning ger}$$

Svar: $u(x, y) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{2(1-(-1)^n)}{\pi n} \sin nx \frac{\sinh ny}{\sinh n\pi}$.

10. Funktionen $f(x)$ är deriverbar för alla $x \in \mathbb{R}$ och $y(x) = y_0(x)$ löser $y' + e^{f(x)}y = f'(x)$. Vi söker en lösning $z(x)$ till $z' + y'_0(x)z = y_0(x)$.

Eftersom $y'_0 + e^{f(x)}y_0 = f'(x)$, får man $y_0(x) = e^{-f(x)}f'(x) - e^{-f(x)}y'_0(x)$. Med $z(x) = -e^{-f(x)}$ fås $z' = e^{-f}f'$, så detta $z(x)$ löser den givna ekvationen.

Svar: En lösning är $z(x) = -e^{-f(x)}$.