

Lösningar till tenta för 5B1207, 070605

1. Differensen mellan två partikulära lösningar till en linjär ekvation är alltid en lösning till motsvarande homogena ekvation. Så är t.ex. $y_2 - y_1 = x^3$ och $y_3 - y_1 = x^4$ lösningar till

$$x^2 y'' - 6x y' + 12y = 0 \quad (H)$$

Eftersom x^3 och x^4 är linjärt oberoende (ingen av dem kan vara en konstant multipl av den andra) och (H) är av ordning 2, så är dess allmänna lösning

$$y_H = Ax^3 + Bx^4 \quad (A \text{ och } B \text{ konstanter})$$

Den givna inhomogena har därmed den allmänna lösningen

$$y = y_1 + y_H = x^2 + Ax^3 + Bx^4 \quad ; \text{ Svar }$$

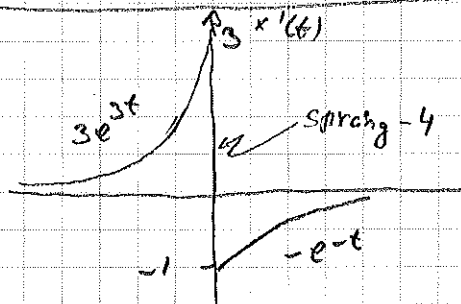
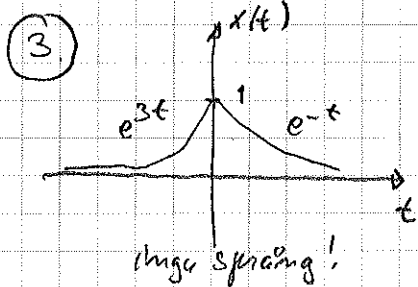
2.
$$X(\omega) = \frac{1}{\omega^4 + 5\omega^2 + 4} e^{-i\omega} = \left[\text{partialbröks-} \right] = \left(\frac{-\frac{1}{3}}{\omega^2 + 4} + \frac{\frac{1}{3}}{\omega^2 + 1} \right) e^{-i\omega}$$

Men $\frac{1}{\omega^2 + a^2} \xrightarrow{FT^{-1}} \frac{1}{2a} e^{-a|t|} \quad (a > 0)$ och $e^{-i\omega} Y(\omega) \xrightarrow{FT^{-1}} y(t-1)$

alltså $\frac{1}{\omega^2 + 4} e^{-i\omega} \xrightarrow{FT^{-1}} \frac{1}{4} e^{-2|t-1|}$ och $\frac{1}{\omega^2 + 1} e^{-i\omega} \xrightarrow{FT^{-1}} \frac{1}{2} e^{-|t-1|}$,

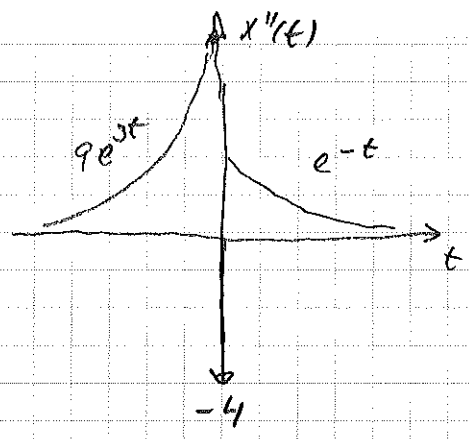
dvs.

Svar: $\frac{1}{6} e^{-|t-1|} - \frac{1}{12} e^{2|t-1|}$



$$x'(t) = \begin{cases} -e^{-t} & t > 0 \\ 3e^{3t} & t < 0 \end{cases}$$

(3. forts)



$$x''(t) = \begin{cases} e^{-t}, & t > 0 \\ 9e^{3t}, & t < 0 \end{cases} - 4\delta(t)$$

Alltså.

$$x''(t) - 2x'(t) - 3x(t) = \begin{cases} e^{-t} - 2(-e^{-t}) - 3e^{-t} \\ 9e^{3t} - 2 \cdot 3e^{3t} - 3e^{3t} \end{cases} - 4\delta(t) =$$

$$= \underline{\underline{4\delta(t)}}; \text{ Svar}$$

(4.)

Ekvationen är linjär och av ordning 1. \int_0^∞ "standardform".

$$y' + (1 - \frac{1}{x})y = \frac{1}{x} e^{-x} \quad (x)$$

Integrationsfaktorn:

$$e^{\int (1 - \frac{1}{x}) dx} = e^{x - \ln x} = \frac{1}{x} e^x$$

Multiplikeras (x) med denna får man

$$\left(\frac{1}{x} e^x y \right)' = \frac{1}{x} e^{-x} \cdot \frac{1}{x} e^x = \frac{1}{x^2}$$

Integration ger $\frac{1}{x} e^x y = -\frac{1}{x} + C$

och villkoret $y(\frac{1}{2}) = 0$; $0 = -2 + C$, där $C = 2$, vilket

$$\underline{\underline{\text{Svar}}}; y = (2x - 1)e^{-x}$$

(5.)

Ekvationen kan skrivas $y'' + y = y * \text{sur}$, där * betecknar Laplacefaltung. Laplacetransformering, men hänsyn taget till begynnelsevillkoren $y(0) = 0$ och $y'(0) = 1$:

$$s^2 Y(s) - 1 + Y(s) = Y(s) \cdot \frac{1}{s^2 + 1} \Leftrightarrow Y(s) = \frac{1}{s^2 + 1 - \frac{1}{s^2 + 1}} =$$

$$= \frac{s^2 + 1}{s^4 + 2s^2} = \frac{s^2 + 1}{s^2(s^2 + 2)} = \frac{\frac{1}{2}}{s^2} + \frac{\frac{1}{2}}{s^2 + 2} \xrightarrow{y^{-1}} \frac{1}{2} t + \frac{1}{2\sqrt{2}} \sin t; \underline{\underline{\text{Svar}}}$$

6. a. Jämviktslösningen asymptotisk stabil om alla systemets egenvärden har realdel < 0 , instabil om någon av egenvärdena har realdel > 0 . Systemets egenvärden i detta fall

$$0 = \begin{vmatrix} 2-\lambda & 3 \\ 5 & 4-\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - 6\lambda - 7 \Leftrightarrow \lambda = -1, +7$$

En egenvärde är $> 0 \Rightarrow$ Lösningen instabil; Svara

b. $\frac{d}{dt}(Ax) = 0 \Leftrightarrow A \cdot x = c$ (konstant godtycklig 2-vektor)

Om dessutom $\det A \neq 0$, så är A inverterbar, dvs.

$x = A^{-1}c$, Å andra sidan kan den allmänna lösningen till det givna systemet skrivas $x = \Phi c$, där Φ är en fundamentalmatrix (dvs. en matrix vars kolonner är linjärt oberoende och är lösningar till systemet)

Som A säger därför Φ^{-1} .

Vi beräknar en fundamentalmatrix med hjälp av egenvärdesmetoden: Systemets egenvärden bestäms i.a. Motsvarande egenvektorer:

$$\lambda = -1: \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ 5 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = k_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\lambda = 7: \begin{pmatrix} -5 & 3 \\ 5 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = k_2 \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \end{pmatrix}$$

Detta ger t.ex. $\Phi = \begin{pmatrix} e^{-t} & 3e^{7t} \\ -e^{-t} & 5e^{7t} \end{pmatrix}$ och

$$\Phi^{-1} = A = \frac{e^{-6t}}{8} \begin{pmatrix} 5e^{7t} & -3e^{7t} \\ e^{-t} & e^{-t} \end{pmatrix} = \frac{1}{8} \begin{pmatrix} 5e^t & -3e^t \\ e^{-7t} & e^{-7t} \end{pmatrix}; \text{ Svar b}$$

7. a. Variant I: (Direkt beräkning)

serien är 2π -periodisk (eftersom dess termer $e_n e^{int}$ är det). Koefficienterna erhålls ur

$$\begin{aligned}
 2\pi c_n &= \int_{-\pi}^{\pi} s(t) e^{-int} dt = \int_{-\pi}^0 -\cos 2t \cdot e^{-int} dt + \int_0^{\pi} \cos 2t e^{-int} dt = \\
 &= \left[\begin{array}{l} \text{subst } t \rightarrow t+\pi \\ \text{iden 1:a integralen} \end{array} \right] = \int_0^{\pi} \underbrace{-\cos(2t+2\pi)}_{=\cos 2t} \cdot \underbrace{e^{-i(t+\pi)}}_{=(-1)^n} dt + \int_0^{\pi} \cos 2t e^{-int} dt \\
 &= (1 - (-1)^n) \int_0^{\pi} \cos 2t e^{-int} dt = \\
 &= \begin{cases} 0, & \text{om } n \text{ jämt} \\ 2 \int_0^{\pi} \cos 2t e^{-int} dt & \text{om } n \text{ udda} \end{cases}
 \end{aligned}$$

För udda n : $2 \int_0^{\pi} \cos 2t e^{-int} dt = \int_0^{\pi} (e^{2it} + e^{-2it}) e^{-int} dt =$

$$= \int_0^{\pi} (e^{(2-m)it} + e^{-(2+m)it}) dt = \left[\frac{e^{(2-m)it}}{(2-m)i} - \frac{e^{-(2+m)it}}{(2+m)i} \right]_0^{\pi} =$$

$$= \left[\begin{array}{l} e^{ni\pi} = e^{-ni\pi} = -1 \\ \text{om } n \text{ udda} \\ e^{2i\pi} = e^{-2i\pi} = 1 \end{array} \right] = \frac{1}{i} \left[\frac{-1}{2-m} + \frac{2}{2+m} \right] = \frac{4m}{4-m^2}$$

Alltså $c_n = \frac{2m}{\pi(4-m^2)}$ om n udda, $= 0$ om n jämt

Den reella fourierserien har formen

$$s(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos nt + b_n \sin nt)$$

där $a_n = 2 \operatorname{Re} c_n = 0$ och $b_n = -2 \operatorname{Im} c_n = \frac{4n}{\pi(n^2-4)}$

Svar: $c_n = \begin{cases} 0, & \text{om } n \text{ jämt} \\ \frac{2ni}{\pi(4-n^2)}, & \text{om } n \text{ udda} \end{cases}$; $s(t) = \frac{4}{\pi} \sum_{\substack{n=1 \\ n \text{ udda}}}^{\infty} \frac{n}{n^2-4} \sin nt$

Variant II (Användning av fourier teori)

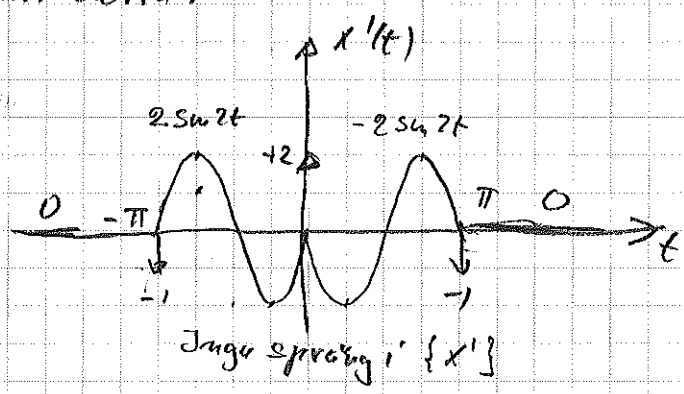
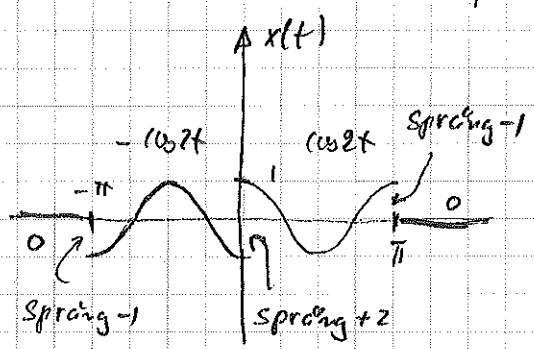
Seriesumman $s(t)$ är den 2π -periodiska fortsättningen av

$$x(t) = \begin{cases} (\text{sgn } t) \cdot \cos 2t & |t| < \pi \\ 0 & |t| > \pi \end{cases}$$

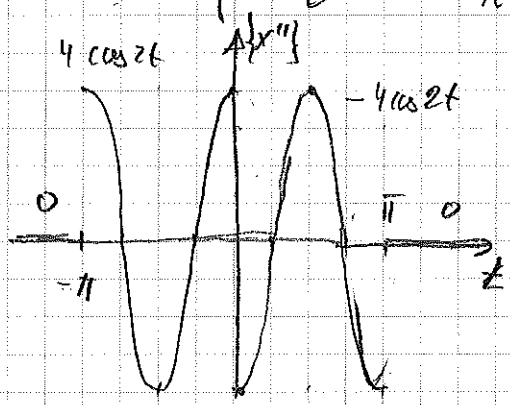
De sökta fourierkoefficienterna kan därför bestämmas ut en sampling av fouriertransformen för $x(t)$:

$$c_n = \frac{1}{2\pi} \int \left(\frac{2\pi n}{2\pi} \right) = \frac{1}{2\pi} \int(m)$$

Vi beräknar $\int(\omega)$ genom att utnyttja att den generaliserade andra derivatan x'' , som när som på δ -pulser, är en multipel av $x(t)$. Vi redovisar först ut detta:



$$x'(t) = \begin{cases} -2 \sin 2t & 0 < t < \pi \\ 2 \sin 2t & -\pi < t < 0 \\ 0 & |t| > \pi \end{cases} = \delta(t+\pi) + 2\delta(t) - \delta(t-\pi)$$



$$x''(t) = -4x(t) - \frac{d}{dt} (\delta(t+\pi) - 2\delta(t) + \delta(t-\pi))$$

Fouriertransformering av denna likheter ger

$$-\omega^2 \int(\omega) = -4 \int(\omega) - i\omega (e^{-i\pi\omega} - 2 + e^{i\pi\omega})$$

dvs. $(4 - \omega^2) \int(\omega) = i\omega (2 - 2 \cos \pi\omega)$, dvs. $\int(\omega) = \frac{2i\omega(1 - \cos \pi\omega)}{4 - \omega^2}$

För $\omega = \pm 2$ har man $\int(\pm 2) = \lim_{\omega \rightarrow \pm 2} \int(\omega) = [l'Hospital's regel] =$

7a forts.

6.

$$= \lim_{\omega \rightarrow \pm 2} \frac{2i(1 - \cos \pi \omega) + 2i\omega \cdot \pi \sin \pi \omega}{-2\omega} = 0$$

$$\text{Då det ger att } C_m = \frac{1}{2\pi} \cdot \frac{2im(1 - \cos \pi m)}{4 - m^2} = \frac{im(1 - (-1)^m)}{4 - m^2} =$$

$$= \begin{cases} 0, & \text{om } m \text{ jämt } \neq \pm 2 \\ \frac{2im}{\pi(4 - m^2)}, & \text{om } m \text{ udda} \end{cases} \text{ och } C_{\pm 2} = 0.$$

Svar som ovan

7b) $s(t)$ är 2π -periodisk, varför

$$s\left(\frac{3\pi}{2}\right) = s\left(-\frac{\pi}{2} + 2\pi\right) = s\left(-\frac{\pi}{2}\right) = \left[-\frac{1}{2} \text{ ligger i intervallet } -\pi < t < \pi \right] =$$

$$= \text{sign}\left(-\frac{\pi}{2}\right) \cdot \cos 2\frac{\pi}{2} = (-1)^2 = 1 \text{ : Svar}$$

8a) Man har att (Obs: $\omega = 2\pi f$)

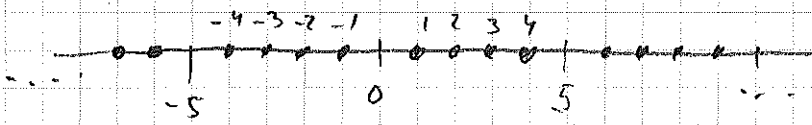
$$\begin{aligned} X(\omega) &= 7 \cdot \frac{1}{2} (8(f+300) + 8(f-300)) + \\ &+ 9 \cdot \frac{1}{2} (8(f+400) - 8(f-400)) e^{-17.5i f / 400} = \end{aligned}$$

$$= \left[\begin{array}{l} \delta(f-a) \cdot g(f) = \\ = \delta(f-a)g(a) \end{array} \right] = \frac{7}{2} (8(f+300) + 8(f-300)) + \frac{9}{2} (e^{-17.5i f} 8(f+400) - e^{17.5i f} 8(f-400))$$

Frekvensinnehåll för $X(f)$ är därför ± 300 och ± 400 Hz



Sampling av $x(t)$ med sampel frekvenser f_s ger en signal vars frekvensinnehåll är den f_s -periodiska förbättringen till X 's frekvensinnehåll. Om $f_s = 500$ Hz så för man frekvensinnehåll $\pm 300 + n 500$ Hz och $\pm 400 + n 500$ Hz (n heltal)



8a) Vid applicering av lågpassfiltret hävas alla frekvenser utanför intervall $-500 < f < 500$. Återstår frekvenserna ± 100 , ± 200 , ± 300 och ± 400 Hz.

Svar: $\{\pm 100, \pm 200, \pm 300, \pm 400\}$ Hz

8b) Den samplade signalens fouriertransform = $f_s \cdot (f_s\text{-periodiska fördömdningen till } X(f))$

För att $y(t) = kx(t)$, dvs $Y(f) = kX(f)$, så måste

$x(t)$ och $y(t)$ ha samma frekvensinnehåll. Detta innebär

att alla bidragen till den f_s -periodiska fördömdningen till $X(f)$ måste ligga utanför 500 Hz-området, dvs f_s måste väljas så att

$$-400 + f_s > 500, \quad -300 + f_s > 500, \quad 400 - f_s < -500 \quad \text{och}$$

$$300 - f_s < -500, \quad \text{dvs } f_s > 900$$

För dessa f_s -värden, så gäller att

$$Y(f) = f_s \cdot X(f) \Leftrightarrow y(t) = f_s \cdot x(t)$$

Svar: $f_s > 900$ Hz