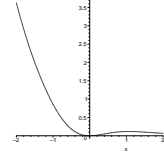


Lösningförslag tenta SF1634(/5B1207), Differentialekvationer II, 18 augusti 2009

1. Vi söker  $y(x)$  som uppfyller  $y' + (2x + 1)y = xe^{-x}$  och  $y(0) = 0$ .  
 Ekvationen är linjär av första ordningen. Integrerande faktor:  
 $e^{\int (2x+1) dx} = e^{x^2+x}$ . Då ekvationen multipliceras med den fås  
 $(e^{x^2+x}y)' = e^{x^2+x}xe^{-x} = xe^{x^2} = (\frac{1}{2}e^{x^2})'$ , så  $e^{x^2+x}y = \frac{1}{2}e^{x^2} + C$ ,  $C$  en  
 konstant, och alltså  $y(x) = \frac{1}{2}e^{-x} + Ce^{-x^2-x}$ .  $y(0) = 0$  ger  $\frac{1}{2} + C = 0$ ,  
 så  $C = -\frac{1}{2}$  och **Svar: Lösningen är  $y(x) = \frac{1}{2}e^{-x} - \frac{1}{2}e^{-x^2-x}$ .**



2. Vi söker  $h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{i2\pi\tau} \text{sinc}(3\tau) \text{sinc}(4(t - \tau)) d\tau$  som funktion av  $t$ .

**Lösning:**  $h(t)$  är faltningen av  $e^{i2\pi t} \text{sinc} 3t$  och  $\text{sinc} 4t$ . Eftersom  $\text{sinc} t$  har fouriertransfor-  
 men  $\text{rect} \frac{\omega}{2\pi}$  har  $\text{sinc} 3t$  transform  $\frac{1}{3} \text{rect} \frac{\omega}{6\pi}$  och  $e^{i2\pi t} \text{sinc} 3t$  har  $\frac{1}{3} \text{rect} \frac{\omega-2\pi}{6\pi}$  ( $\frac{1}{3}$  mellan  $-\pi$  och  
 $5\pi$ , 0 f.ö.).  $\text{sinc} 4t$  har transform  $\frac{1}{4} \text{rect} \frac{\omega}{8\pi}$  ( $\frac{1}{4}$  mellan  $-4\pi$  och  $4\pi$ , 0 f.ö.).  $H(\omega)$  är produkten av  
 de senare, dvs den är  $\frac{1}{12}$  mellan  $-\pi$  och  $4\pi$ , 0 f.ö., så  $H(\omega) = \frac{1}{12} \text{rect} \frac{\omega-3\pi}{5\pi}$  och som ovan  
 baklänges fås svaret. **Svar: Den sökta  $h(t) = \frac{5}{24} e^{i\frac{3\pi}{2}t} \text{sinc} \frac{5t}{2}$ .**

(Räkningarna blir lite enklare (färre  $\pi$ ) med  $f$  i stället för  $\omega$ , men de uttrycken finns inte i formelsamlingen.)

3. Vi har  $x(t) = e^{-|t|}$  för  $|t| \leq 1$  och  $= 0$  för  $|t| > 1$  och skall bestämma de generaliserade  
 derivatorna  $x'(t)$  och  $x''(t)$  och med hjälp av  $x(t) - x''(t)$  också fouriertransformen  $X(\omega)$ .

**Lösning:** Eftersom  $x(t)$  är deriverbar utom i de isolerade punkterna  $0, \pm 1$  där den har  
 språng  $0, \mp \frac{1}{e}$ , fås  $x'(t) = \{x'(t)\} + \frac{1}{e}\delta(t+1) - \frac{1}{e}\delta(t-1) = \frac{1}{e}\delta(t+1) - \frac{1}{e}\delta(t-1) +$   
 $\begin{cases} -e^{-|t|} \text{sgn } t, & |t| \leq 1 \\ 0, & |t| > 1 \end{cases}$  och p.s.s.  $x''(t) = \frac{1}{e}\delta'(t+1) - \frac{1}{e}\delta'(t-1) - 2\delta(t) + \frac{1}{e}\delta(t+1) +$   
 $\frac{1}{e}\delta(t-1) + \begin{cases} e^{-|t|}, & |t| \leq 1 \\ 0, & |t| > 1 \end{cases}$ .

Det ger  $x(t) - x''(t) = 2\delta(t) - \frac{1}{e}\delta'(t+1) + \frac{1}{e}\delta'(t-1) - \frac{1}{e}\delta(t+1) - \frac{1}{e}\delta(t-1)$ . Fouriertransform  
 av båda leden:  $X(\omega) + \omega^2 X(\omega) = 2 - \frac{i\omega}{e}e^{i\omega} + \frac{i\omega}{e}e^{-i\omega} - \frac{1}{e}e^{i\omega} - \frac{1}{e}e^{-i\omega} = 2 + \frac{2\omega}{e} \sin \omega - \frac{2}{e} \cos \omega$ .

**Svar: Derivatorna  $x'(t) = \frac{1}{e}\delta(t+1) - \frac{1}{e}\delta(t-1) + \begin{cases} -e^{-|t|} \text{sgn } t, & |t| \leq 1 \\ 0, & |t| > 1 \end{cases}$ ,**

$x''(t) = \frac{1}{e}\delta'(t+1) - \frac{1}{e}\delta'(t-1) - 2\delta(t) + \frac{1}{e}\delta(t+1) + \frac{1}{e}\delta(t-1) + \begin{cases} e^{-|t|}, & |t| \leq 1 \\ 0, & |t| > 1 \end{cases}$ .

**Fouriertransformen  $X(\omega) = \frac{2}{1+\omega^2} + \frac{2}{e} \frac{\omega \sin \omega - \cos \omega}{1+\omega^2}$ .**

(Alternativ: Skriv  $x(t) = e^{-|t|} \text{rect} \frac{t}{2}$  och använd  $|t|' = \text{sgn } t$ ,  $(\text{rect } t)' = \delta(t + \frac{1}{2}) - \delta(t - \frac{1}{2})$  och deriveringsregler.)

4. Ett LTI-system har utsignal  $y(t) = \frac{4}{3}e^{-|t|} - \frac{2}{3}e^{-2|t|}$  för insignalen  $x(t) = e^{-2|t|}$ . Vi söker  
 utsignalen  $y_1(t)$  för insignal  $x_1(t) = e^{-3|t|}$ .

**Lösning:** Om systemets överföringsfunktion är  $H(\omega)$  gäller  $Y(\omega) = H(\omega) \cdot X(\omega)$ , dvs  
 $H(\omega) = \frac{Y(\omega)}{X(\omega)}$ . Det ger att  $Y_1(\omega) = H(\omega) \cdot X_1(\omega) = \frac{Y(\omega) \cdot X_1(\omega)}{X(\omega)}$ .

I vårt fall är (från tabell)  $X(\omega) = \frac{4}{4+\omega^2}$ ,  $Y(\omega) = \frac{8}{3} \frac{1}{1+\omega^2} - \frac{8}{3} \frac{1}{4+\omega^2} = \frac{8}{(1+\omega^2)(4+\omega^2)}$  och  
 $X_1(\omega) = \frac{6}{9+\omega^2}$ , så  $Y_1(\omega) = \frac{8 \cdot 6 \cdot (4+\omega^2)}{(1+\omega^2)(4+\omega^2) \cdot (9+\omega^2) \cdot 4} = \frac{12}{(1+\omega^2)(9+\omega^2)} = \frac{3}{2} \frac{1}{1+\omega^2} - \frac{3}{2} \frac{1}{9+\omega^2}$ . Invers-  
 transformation ger svaret.

**Svar: Utsignalen blir  $y_1(t) = \frac{3}{4}e^{-|t|} - \frac{1}{4}e^{-3|t|}$ .**

5. Vi söker alla lösningar  $x(t)$ ,  $y(t)$  till problemet  $\begin{cases} x' = 2x - 5y + 2e^t \\ y' = x - 2y \\ x(0) = 4, y(0) = 3. \end{cases}$

**Lösning:** Ekvationerna kan skrivas  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}' = \mathbf{A} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2e^t \\ 0 \end{pmatrix}$ , där  $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & -5 \\ 1 & -2 \end{pmatrix}$ .

Först bestämmer vi  $\mathbf{A}$ :s egenvärden och egenvektorer.

Karakteristisk ekvation:  $0 = \det(\mathbf{A} - \lambda I) = \begin{vmatrix} 2-\lambda & -5 \\ 1 & -2-\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 + 1$ , så  $\lambda_{1,2} = \pm i$ .

Motsvarande egenvektorer fås som lösningar till  $(\mathbf{A} - \lambda I)\mathbf{k} = \mathbf{0}$ , dvs

för  $\lambda_1 = i$ :  $\begin{pmatrix} 2-i & -5 \\ 1 & -2-i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} k_1 \\ k_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & -2-i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} k_1 \\ k_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ , vi kan välja egenvektorn  $\mathbf{k}_1 = \begin{pmatrix} 2+i \\ 1 \end{pmatrix}$ .

Allmänna lösningen till den homogena ekvationen ges då av  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = c_1 \operatorname{Re}(\mathbf{k}_1 e^{it}) + c_2 \operatorname{Im}(\mathbf{k}_1 e^{it})$ ,

dvs  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_h = c_1 \begin{pmatrix} 2 \cos t - \sin t \\ \cos t \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} 2 \sin t + \cos t \\ \sin t \end{pmatrix}$  ( $c_{1,2}$  godtyckliga konstanter).

Ansatsen  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_p = \mathbf{a}e^t$  för en partikulärlösning ger  $\mathbf{a}e^t = \mathbf{A}\mathbf{a}e^t + \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} e^t$ , med lösning  $\mathbf{a} = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

Den allmänna lösningen till den givna ekvationen är  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_h + \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_p$ .

Begynnelsevillkoret bestämmer konstanterna  $c_1, c_2$ :  $c_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \end{pmatrix}$ , med lösning  $c_1 = 2, c_2 = -3$ .

**Svar:** Enda lösningen är  $x(t) = \cos t - 8 \sin t + 3e^t$ ,  $y(t) = 2 \cos t - 3 \sin t + e^t$ .

**Alternativt, med laplacetransform:**  $\mathcal{L}$  av matrisekvationen ger (med villkoren)  $s\mathbf{X} - \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \end{pmatrix} = \mathbf{A}\mathbf{X} + \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} \frac{1}{s-1}$  (där  $\mathbf{X} = \mathcal{L}\{\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\} = \begin{pmatrix} \mathcal{L}\{x\} \\ \mathcal{L}\{y\} \end{pmatrix}$ ), så  $\mathbf{X} = (sI - \mathbf{A})^{-1} \left[ \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} \frac{1}{s-1} \right]$ .

Uträkning och återtransformering ger samma svar som ovan.

6. I en kvadratisk platta, sidolängd  $\pi$ , är temperaturen  $u(x, y)$ . Den uppfyller ekvationen  $u''_{xx} + u''_{yy} = ku$ ,  $k$  konstant. Randvillkoren är  $u(0, y) = u(x, 0) = u(\pi, y) = 0$  och  $u(x, \pi) = \sin 2x - \sin 3x$ , då  $0 < x, y < \pi$ . Vi söker  $u(x, y)$ .

Variabelseparation: Lösning av formen  $u(x, y) = X(x)Y(y)$  ger  $\begin{cases} \frac{X''}{X} = -\frac{Y''}{Y} + k = -\lambda \\ X'' = -\lambda X, X(0) = X(\pi) = 0 \end{cases}$  har lösningar (andra än 0)

precis då  $\lambda = n^2, n = 1, 2, \dots$ . De motsvarande lösningarna är  $u_n(x, y) = X_n(x)Y_n(y) = c_n \sin nx \sinh(\sqrt{n^2 + k}y)$ .

Superposition ger vår allmänna lösning  $u(x, y) = \sum_{n=1}^{\infty} c_n \sin nx \sinh(\sqrt{n^2 + k}y)$ .

Koefficienterna  $c_n$  bestäms av det inhomogena randvillkoret  $u(x, \pi) = \sin 2x - \sin 3x, 0 < x < \pi$ , dvs  $c_2 \sinh(\sqrt{4+k}\pi) = 1, c_3 \sinh(\sqrt{9+k}\pi) = -1$  och övriga  $c_n = 0$ . Insättning ger

**Svar:**  $u(x, y) = \sin 2x \frac{\sinh(\sqrt{4+k}y)}{\sinh(\sqrt{4+k}\pi)} - \sin 3x \frac{\sinh(\sqrt{9+k}y)}{\sinh(\sqrt{9+k}\pi)}$ .

7. Vi söker alla  $y(t), t \geq 0$ , (styckvis kontinuerliga och av exponentiell typ) som uppfyller  $\int_0^t (e^{-\tau} + e^{-3\tau})y(t-\tau) d\tau = te^{-t}$  då  $t \geq 0$ .

**Lösning:** Laplacetransformation ger (med villkoret på  $y(t)$  och att en faltnings transform är produkten av transformerna)  $(\frac{1}{s+1} + \frac{1}{s+3})Y = \frac{1}{(s+1)^2}$ , dvs  $\frac{2(s+2)}{(s+1)(s+3)}Y = \frac{1}{(s+1)^2}$ , så  $Y(s) = \frac{s+3}{2(s+1)(s+2)} = \frac{1}{s+1} - \frac{1}{2(s+2)}$ .  $\mathcal{L}^{-1}$  ger svaret.

**Svar:** Den enda lösningen är  $y(t) = e^{-t} - \frac{1}{2}e^{-2t}$ .

8. Funktionerna  $x(t)$  och  $y(t)$  uppfyller  $x(nT) = y(nT)$  för alla heltal  $n$ .

Det finns också två tal  $\alpha, \beta$  så att  $x(t)$ :s och  $y(t)$ :s fouriertransformer uppfyller att  $X(\omega) = 0$  om inte  $\alpha < \omega < \alpha + \frac{2\pi}{T}$  och  $Y(\omega) = 0$  om inte  $\beta < \omega < \beta + \frac{2\pi}{T}$ .

Vi skall visa att det finns  $x_1(t), x_2(t)$  och ett heltal  $k$  så att  $x(t) = x_1(t) + x_2(t)$  och  $y(t) = e^{ik\frac{2\pi}{T}t}x_1(t) + e^{i(k+1)\frac{2\pi}{T}t}x_2(t)$  för alla  $t$ .

**Lösning:** Eftersom  $x(t)$  och  $y(t)$  har samma samplingsvärden är  $\sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT)\delta(t-nT) = x(t) \cdot \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-nT) = y(t) \cdot \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-nT)$ . Fouriertransformation ger

$\frac{1}{2\pi}X(\omega) * \frac{2\pi}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - n\frac{2\pi}{T}) = \frac{1}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} X(\omega - n\frac{2\pi}{T}) = \frac{1}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} Y(\omega - n\frac{2\pi}{T})$ .

Begränsningen i bandbredd för  $x$  och  $y$  ger att för varje  $\omega$  är högst en term i de sista summorna skild från 0. Speciellt gäller för varje  $\omega$  att  $Y(\omega) = X(\omega - n\frac{2\pi}{T})$  för något  $n$ , där det för  $\omega$  med  $Y(\omega) \neq 0$  bara förekommer högst två värden för  $n, k$  och  $k+1$ , säg (ty intervallet  $[\beta, \beta + \frac{2\pi}{T}]$  skär högst två av intervallen  $[\alpha + n\frac{2\pi}{T}, \alpha + (n+1)\frac{2\pi}{T}]$ ).

Låt  $X_1(\omega)$  vara  $Y(\omega + k\frac{2\pi}{T})$  i  $[\beta - k\frac{2\pi}{T}, \alpha + \frac{2\pi}{T}]$  och 0 annars och p.s.s.  $X_2(\omega)$  vara  $Y(\omega + (k+1)\frac{2\pi}{T})$  i  $[\alpha, \beta - k\frac{2\pi}{T}]$  och 0 annars. Då blir, för alla  $\omega, X(\omega) = X_1(\omega) + X_2(\omega)$  och  $Y(\omega) = X_1(\omega - k\frac{2\pi}{T}) + X_2(\omega - (k+1)\frac{2\pi}{T})$ , så  $x(t) = x_1(t) + x_2(t)$  och  $y(t) = e^{ik\frac{2\pi}{T}t}x_1(t) + e^{i(k+1)\frac{2\pi}{T}t}x_2(t)$  för alla  $t$ . **Saken är klar.**