

## CONTENTS

1. Ortogonala matriser	1
2. Basbyte	1
3. Basbyte och linjära avbildningar	2

## 1. ORTOGONALA MATRISER

**Definition 1.1.** En  $n \times n$  matris  $A$  säges vara ortogonal om

$$A^T A = I_n.$$

Observera att:

- Om  $A$  ortogonal då är  $A^T$  ortogonal.
- $A$  är ortogonal  $\Leftrightarrow$  kolonnerna avgör en ON bas till  $\mathbb{R}^n$
- $A$  är ortogonal  $\Leftrightarrow$  raderna avgör en ON bas till  $\mathbb{R}^n$
- $A$  är ortogonal  $\Rightarrow A^{-1} = A^T$ .
- $A$  är ortogonal  $\Rightarrow \det(A) = 1$  eller  $\det(A) = -1$ .

## 2. BASBYTE

Låt  $B_1 = (\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n)$  och  $B_2 = (\vec{e}'_1, \dots, \vec{e}'_n)$  vara två olika baser till  $\mathbb{R}^n$ . Vi definierar den basbytematris (från  $B_1$  till  $B_2$ ) som

$$\mathcal{B}_{B_1}^{B_2} = (a_{ij})$$

där kolonnerna är

$$(\vec{e}_i)_{B_2} = (a_{1i}, a_{2i}, \dots, a_{ni}) :$$

$$\mathcal{B}_{B_1}^{B_2} = \begin{pmatrix} (\vec{e}_1)_{B_2} & (\vec{e}_2)_{B_2} & \dots & (\vec{e}_n)_{B_2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \end{pmatrix}$$

Då är:

$$(\vec{v})_{B_2} = \mathcal{B}_{B_1}^{B_2} (\vec{v})_{B_1}.$$

Det betyder att om  $(\vec{v})_{B_1} = (x_1, \dots, x_n)$  och  $(\vec{v})_{B_2} = (x'_1, \dots, x'_n)$  då är:

$$\begin{pmatrix} x'_1 \\ x'_2 \\ \dots \\ x'_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (\vec{e}_1)_{B_2} & (\vec{e}_2)_{B_2} & \dots & (\vec{e}_n)_{B_2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix}$$

Observera att

- $(\mathcal{B}_{B_1}^{B_2})^{-1} = \mathcal{B}_{B_2}^{B_1}$ .
- om  $B_1$  och  $B_2$  är ortogonala baser då är  $\mathcal{B}_{B_1}^{B_2}$  ortogonal.

I så fall är  $(\mathcal{B}_{B_1}^{B_2})^{-1} = (\mathcal{B}_{B_2}^{B_1})^T$ .

### 3. BASBYTE OCH LINJÄRA AVBILDNINGAR

Låt  $B_1 = (\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n)$  och  $B_2 = (\vec{e}'_1, \dots, \vec{e}'_n)$  vara två olika baser till  $\mathbb{R}^n$  och låt  $F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  vara en linjär avbildning. Då har vi att:

$$[F]_{B_2} = \mathcal{B}_{B_1}^{B_2} [F]_{B_1} \mathcal{B}_{B_2}^{B_1}.$$