

Introduktion till differentialekvationer.

1.1. Definitioner och terminologi.

1.2. Begynnelsevärdesproblem.

1.3. Matematiska modeller.

Typ

Ordning

Linjär eller icke-linjär

Lösning

Begynnelsevärdesproblem, BVP

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y)$$

$$y(x_0) = y_0$$

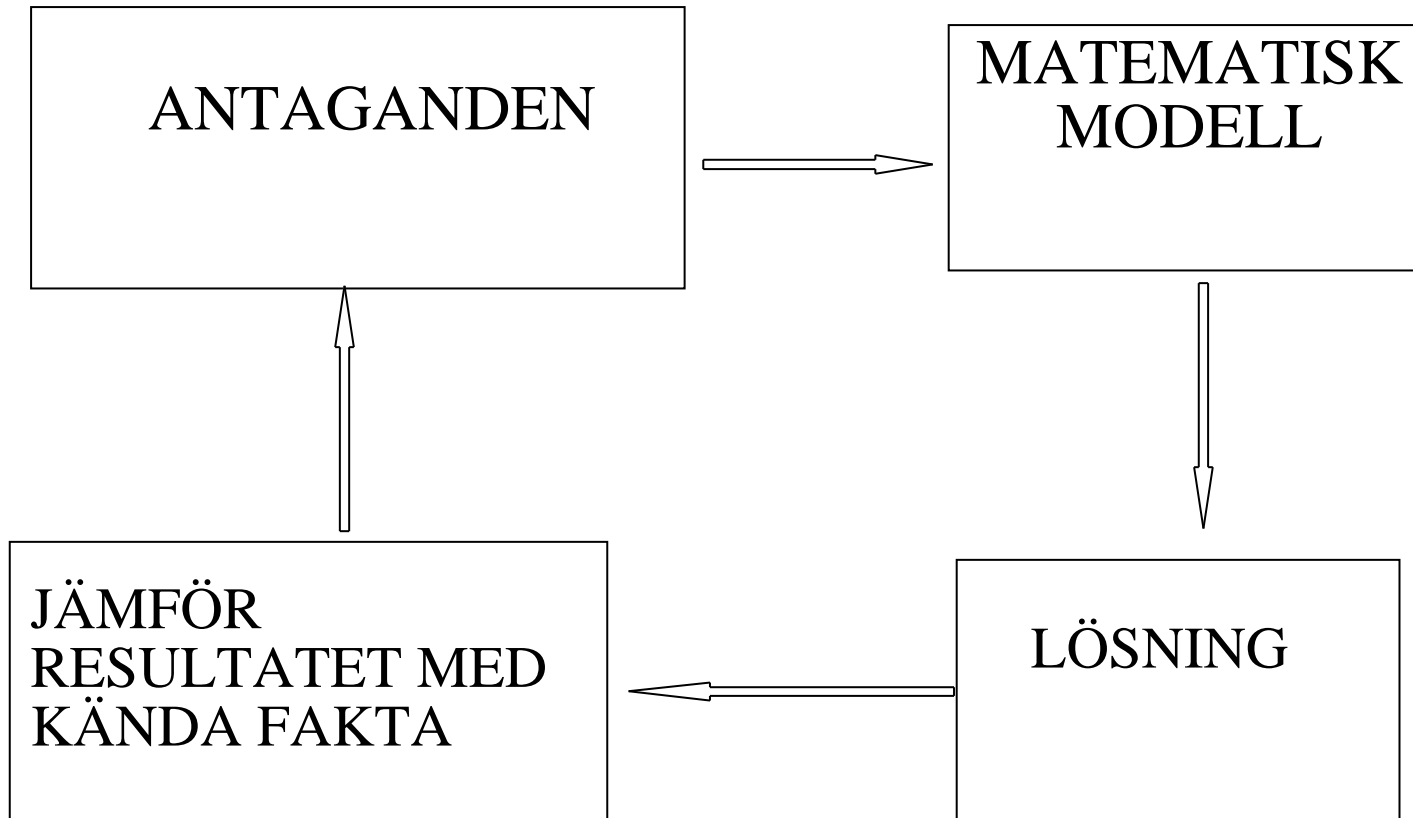
Teorem 1.1. Existens av unik lösning.

Låt R vara ett rektangulärt område i xy - planet definierat av $a < x < b$, $c < y < d$ som innehåller punkten (x_0, y_0) i sitt inre.

Om $f(x, y)$ och $\frac{\partial f}{\partial y}$ är kontinuerliga på R , då existerar ett

intervall $I_0: x_0 - h < x < x_0 + h$ innehållande $a < x < b$ och en entydig funktion $y(x)$, definierad på I_0 , som är en lösning till

begynnelsevärdesproblemet $\frac{dy}{dx} = f(x, y)$, $y(x_0) = y_0$.



Första ordningens differentialekvation

2.1. Kvalitativ analys.

2.2. Separabla differentialkevationer.

2.3. Linjära differentialekvationer.

2.5. Substitutioner.

LINJEELEMENT

ISOKLINER

RIKTNINGSFÄLT

AUTONOM

$$\frac{dy}{dx} = f(y)$$

KRITISK PUNKT

JÄMVIKTSPUNKT

STATIONÄR PUNKT

FASPORTRÄTT

FASLINJE

ATTRAKTOR

REPELLATOR

Första ordningens ODE $\frac{dy}{dx} = f(x, y)$

SEPARABLA

$$\frac{dy}{dx} = g(x)h(y)$$

LINJÄRA

$$\frac{dy}{dx} + P(x)y = f(x)$$

SEPARABLA

$$\frac{dy}{dx} = g(x)h(y)$$

I. $h(y) = 0: y = \text{konstant}$

II. $h(y) \neq 0: \frac{1}{h(y)} \frac{dy}{dx} = g(x)$

Integrera med x .

Linjär av första ordningen.

$$\frac{dy}{dx} + P(x)y = f(x) \quad [1]$$

Lös först den homogena differentialekvationen.

$$\frac{dy}{dx} + P(x)y = 0$$

$$\frac{dy}{dx} + P(x)y = 0$$

$$\frac{1}{y} \frac{dy}{dx} dx + P(x)dx = 0$$

$$\ln|y| + \int P(x)dx = \ln|C_1|$$

$$y = \pm C_1 e^{-\int P(x)dx} = C_2 e^{-\int P(x)dx}$$

Variation av parametrar.

Ansätt $y = u(x)y_1(x)$, där $y_1(x) = e^{-P(x)dx}$.

Insättning i [1] ger: $\frac{du}{dx}y_1 + u\frac{dy_1}{dx} + Puy_1 = f$.

$$\frac{du}{dx}y_1 = f, \quad \frac{du}{dx} = \frac{f}{y_1}, \quad u = \frac{f}{y_1}dx + C_3$$

$$y = e^{-P(x)dx} \int f(x)e^{P(x)dx} dx + C_3$$

Allmänna lösningen

$$y = C_3 e^{-\int P(x) dx} + e^{-\int P(x) dx} \int f(x) e^{\int P(x) dx} dx.$$

Allmänna lösningen kan skrivas: $y = y_h + y_p$.

$$y_p = e^{-\int P(x) dx} \int f(x) e^{\int P(x) dx} dx.$$

LINJÄRA

$$\frac{dy}{dx} + P(x)y = f(x)$$

Multipluera med

$$e^{\int P(x)dx}$$

$$e^{\int P(x)dx} \frac{dy}{dx} + e^{\int P(x)dx} P(x)y = e^{\int P(x)dx} f(x)$$

$$\frac{d}{dx} e^{\int P(x)dx} y = e^{\int P(x)dx} f(x)$$

Integrera map x.

SUBSTITUTIONER

HOMOGENA

$$\frac{dy}{dx} = f\left(\frac{y}{x}\right)$$

$$\text{Sätt } z = \frac{y}{x}. \quad y = xz, \quad y' = xz' + z.$$

$$xz' + z = f(z),$$

$$xz' = f(z) - z \quad \text{vilken är separabel.}$$

BERNOULLISKA

$$\frac{dy}{dx} + P(x)y = f(x)y^\alpha$$

α	$0, \alpha$	R
α	$1, \alpha$	R

$$y^{-\alpha} \frac{dy}{dx} + P(x)y^{1-\alpha} = f(x)$$

Sätt $z = y^{1-\alpha}$, $z' = (1-\alpha)y^{-\alpha} \frac{dy}{dx}$.

$$\frac{z}{1-\alpha} + P(x)z = f(x), \text{ vilken är linjär.}$$

Modeller med första ordningens ODE.

3.1. Linjära.

3.2. Icke-linjära.

3.3. System av linjära och icke-linjära.

Linjära

Tillväxt och sönderfall:

Newtons avkylningslag

Blandningar

Seriekretsar

Icke-linjära

Befolkningsmodeller

Kemisk reaktion av andra ordningen

System av linjära och icke-linjära

Blandningar

Radioaktiv sönderfallsserie

Rovdjurs- och bytesdjurmodell