

## FRÅGOR

- (1) När är en linjär avbildning  $T : V \rightarrow W$  **injektiv**?
- (2) Låt  $T : V \rightarrow V$  vara en linjär avbildning. Vad betyder att  $T$  är **injektiv**?
- (3) När kan man definiera **inversen** av en linjär avbildning?
- (4) Låt  $B$  vara en bas till  $V$  och  $B'$  vara en bas till  $W$ . Vilken **matrix**  $[T]_{B'B}$  associerar vi till en linjär avbildning  $T : V \rightarrow W$ ?
- (5) När  $T : V \rightarrow V$  är injektiv, vad kan man säga om  $[T]_B$ ?

## SVAR

- (1) En linjär avbildning  $T : V \rightarrow W$  är injektiv om två oliva vektorer i  $V$  går, genom  $T$ , till två oliva vektorer i  $W$ . Man ser att:

$$T : V \rightarrow W \Leftrightarrow \text{om } T(v_1) = T(v_2) \Leftrightarrow \text{Ker}(T) = \{\vec{0}\}.$$

är injektiv                      då är  $v_1 = v_2$

Det betyder också att:

$$T : V \rightarrow W \Leftrightarrow \text{nullity}(T) = 0.$$

är injektiv

- (2) Om  $W = V$  vi har dessutom att:

$$T : V \rightarrow W \Leftrightarrow R(T) = V \Leftrightarrow rk(T) = \dim(V).$$

är injektiv

- (3) Om  $T : V \rightarrow W$  är injektiv då definierar man inversen av  $T$  som den linjära avbildningen:

$$T^{-1} : R(T) \rightarrow V, T^{-1}(T(v)) = v$$

Om  $T_1 : V \rightarrow W, T_2 : W \rightarrow Z$  är injektiva då är  $T_2 \circ T_1$  injektiv och

$$(T_2 \circ T_1)^{-1} = T_1^{-1} \circ T_2^{-1}.$$

- (4) Låt  $\dim(V) = n, \dim(W) = m$ . Kom ihåg att eftersom fixade vi en bas i  $V$  och en bas i  $W$  då har vi två linjära avbildningar:

$$(\ )_B : V \rightarrow \mathbb{R}^n, (\ )_{B'} : W \rightarrow \mathbb{R}^m.$$

De är båda injektiva och då är de inverterbara. Följande diagrammet definierar en linjär avbildning mellan  $\mathbb{R}^n$

och  $\mathbb{R}^m$ .

$$\begin{array}{ccc} V & \xrightarrow{T} & W \\ (\cdot)_{B'}^{-1} \uparrow & & \downarrow (\cdot)_{B'} \\ \mathbb{R}^n & & \mathbb{R}^m \end{array}$$

Matrisen associerad till denna avbildningar är:

$$[T]_{B'B} = ( |T(v_1)_{B'}| \ \dots \ |T(v_n)_{B'}| ) \in M_{m,n}(\mathbb{R})$$

där  $B = (v_1, \dots, v_n)$ . Så har man att:

$$\begin{array}{ccc} \vec{v} & \xrightarrow{T} & T(\vec{v}) \\ \downarrow & & \uparrow \\ (\vec{v})_B & \xrightarrow{[T]_{B'B}} & (T(\vec{v}))_{B'} \end{array}$$

Om  $V = W$  då kan man ta  $B' = B$  och då gäller att:

$$T(v)_B = ( |T(v_1)_B| \ \dots \ |T(v_n)_B| ) (v)_B$$

Notera att om  $T_1 : V \rightarrow W, T_2 : W \rightarrow Z$  och  $B, B', B''$  är baser till respektive  $V, W, Z$ , då är

$$[T_2 \circ T_1]_{B''B} = [T_2]_{B''B'} [T_1]_{B'B}.$$

(5) Man ser att:

$$T : V \rightarrow W \Leftrightarrow [T]_B \text{ är inverterbar.}$$

är injektiv

Om detta gäller då är

$$[T^{-1}]_B = [T]_B^{-1}.$$