

Kompletterande formelblad för kursen SF1634

1. Speciella funktioner

<i>Språngfunktionen (Heavisides funktion)</i>	$u(t) = \begin{cases} 1, & \text{om } t > 0, \\ 0, & \text{om } t < 0. \end{cases}$
<i>Signumfunktionen</i>	$\text{sign } t = \begin{cases} 1, & \text{om } t > 0, \\ -1, & \text{om } t < 0. \end{cases}$
<i>Rektangelfunktionen</i>	$\text{rect } t = \begin{cases} 1, & \text{om } t < 1/2, \\ 0, & \text{om } t > 1/2. \end{cases}$
<i>Sinus cardinalis ("Sincen") -funktionen:</i>	$\text{sinc } t = \begin{cases} (\sin t)/t, & \text{om } t \neq 0, \\ 1, & \text{om } t = 0. \end{cases}$

$$x(t) = \begin{cases} 0, & \text{om } t < 0, \\ \text{odefinierad,} & \text{om } t = 0 \end{cases} \quad \text{och} \quad \int_{-\infty}^{\infty} x(t-a) dt = 1 \text{ för alla konstanta } a.$$

Om $x(t)$ är kontinuerlig för $t = a$:
 $x(t) \cdot (t-a) = x(a) \cdot (t-a),$

Skalning:

$$x(at) = \frac{1}{|a|} x(t), \text{ om } a \neq 0.$$

2. Generaliserad derivering

Om $x(t)$ är en sträckvis deriverbar funktion med språngdiskontinuiteter d_1, d_2, \dots i punkterna a_1, a_2, \dots , dvs. $d_i = x(a_i+) - x(a_i-)$, så är

$$x'(t) = \{x'(t)\} + d_1 \delta(t-a_1) + d_2 \delta(t-a_2) + \dots$$

($x'(t)$ är den generaliserade derivatan, $\{x'(t)\}$ den klassiska).

Speciellt:

$$\frac{d}{dt} |t| = \text{sign } t, \quad u'(t) = \delta(t), \quad \frac{d}{dt} \text{sign } t = 2\delta(t), \quad \frac{d}{dt} \text{rect}(t) = \delta(t+1/2) - \delta(t-1/2).$$

Derivering av δ -pulser:

Om $x'(t)$ kontinuerlig i $t = a$: $x(t) \cdot \delta'(t-a) dt = -x'(a)$; $x(t) \cdot \delta(t-a) = x(a) \delta(t-a) - x'(a) (t-a) \delta(t-a).$

Om $x^{(n)}(t)$ kontinuerlig i $t = a$: $x(t) \cdot \delta^{(n)}(t-a) dt = (-1)^n x^{(n)}(a)$

3. Periodicitet

P-periodicitet, ($P > 0$):

$x(t)$ är *P-periodisk* $x(t+P) = x(t)$ för alla t .

P-periodisk fortsättning:

$x(t)$ är *P-periodiska fortsättningen* av $y(t)$ $x(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} y(t-nP).$

4. Faltning

$$x(t) * y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t-\tau) y(\tau) d\tau$$

$$\begin{aligned} x(t) * (a y(t)) &= a (x(t) * y(t)), & x(t) * (y(t) + z(t)) &= x(t) * y(t) + x(t) * z(t) \\ x(t) * y(t) &= y(t) * x(t), & (x(t) * y(t)) * z(t) &= x(t) * (y(t) * z(t)) \\ x(t) * (t-a) &= x(t-a), & x(t) * (t^n) &= x^{(n)}(t-a) \end{aligned}$$

5. Komplex fourierserietveckling av P-periodiska funktioner:

$$x(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_n e^{2\pi i n t/P}, \text{ (Syntesekvationen)}$$

$$\text{där } c_n = \frac{1}{P} \int_0^P x(t) e^{-2\pi i n t/P} dt. \text{ (Analysekvationen)}$$

Samband med reell serietveckling för reella $x(t)$

$$\begin{aligned} x(t) &= \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos 2\pi n t/P + b_n \sin 2\pi n t/P), \\ c_n &= \frac{1}{2} (a_n - i b_n) \text{ om } n > 0 \text{ och } = \frac{1}{2} (a_{-n} + i b_{-n}) \text{ om } n < 0 \text{ samt } = \frac{a_0}{2} \text{ om } n = 0, \\ a_n &= 2 \operatorname{Re} c_n, \text{ då } n > 0, \text{ och } b_n = -2 \operatorname{Im} c_n, \text{ då } n > 0. \end{aligned}$$

Funktionsnorm $\|x(t)\| = \sqrt{\frac{1}{P} \int_0^P |x(t)|^2 dt}$

Totalenergi (under 1 period): $\int_0^P |x(t)|^2 dt$

Medeleffekt $\frac{1}{P} \int_0^P |x(t)|^2 dt$

Parsevals relation $\frac{1}{P} \int_0^P |x(t)|^2 dt = \sum_{n=-\infty}^{\infty} |c_n|^2$

Enhetspulståg

$$\delta(t - nP) = \frac{1}{P} \sum_{n=-\infty}^{\infty} e^{2\pi i n t/P}$$

6. Fouriertransformen

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(\omega) e^{i\omega t} d\omega, \text{ (Syntesekvationen)}$$

$$\text{där } X(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-i\omega t} dt \text{ (Analysekvationen)}$$

Funktionsnorm $\|x(t)\| = \int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt$ 1/2

Totalenergi $\|x(t)\|_P = \int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt$

Parsevals relation $\int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} |X(\omega)|^2 d\omega$

Samband mellan fourierserier och -transformer

$$x(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} y(t - nP) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_n e^{jnt/P} \quad c_n = \frac{1}{P} \int_0^P x(t) e^{-jnt/P} dt$$

Fouriertransformer i tabellform

Allmänna egenskaper:

Speciella transformer

$$= 2 f$$

Funktion	Transform
Om $x(t)$	$Z(\omega)$
så $Z(\omega)$	$2\pi \cdot x(-t)$
$x(t)$	$X(\omega)$
$e^{i\omega_0 t} x(t)$	$X(\omega - \omega_0)$
$x(t - t_0)$	$e^{-i\omega t_0} X(\omega)$
$x(at), a > 0$	$\frac{1}{ a } X(\frac{\omega}{a})$
$x(-t)$	$X(-\omega)$
$(x * y)(t)$	$X(\omega) \cdot Y(\omega)$
$x(t) \cdot y(t)$	$\frac{1}{2\pi} (X * Y)(\omega)$
$\frac{d}{dt} x(t)$	$i\omega X(\omega)$
$t x(t)$	$i \frac{d}{d\omega} X(\omega)$
$\frac{d^n}{dt^n} x(t)$	$(i\omega)^n X(\omega)$
$t^n x(t)$	$i^n \frac{d^n}{d\omega^n} X(\omega)$
Sampling av $x(t)$ med sampelavstånd T	$2\pi/T$ -periodisk fortsättning av $1/T \cdot X(\omega)$
L -periodisk fortsättning av $x(t)$	Sampling av $2\pi/L \cdot X(\omega)$ med sampelavstånd $2\pi/L$

Funktion	Transform
$\delta(t)$	1
1	$2\pi \delta(\omega)$
$\delta(t - t_0)$	$e^{-i\omega t_0}$
$e^{i\omega_0 t}$	$2\pi \delta(\omega - \omega_0)$
$\cos(\omega_0 t)$	$\pi (\delta(\omega - \omega_0) + \delta(\omega + \omega_0))$
$\sin(\omega_0 t)$	$\pi (\delta(\omega - \omega_0) - \delta(\omega + \omega_0))$
$\cos(\omega_0 t) + \sin(\omega_0 t)$	$e^{-i\omega t_0} + e^{i\omega t_0} = 2 \cos(\omega t_0)$
$\cos(\omega_0 t) - \sin(\omega_0 t)$	$e^{-i\omega t_0} - e^{i\omega t_0} = -2i \sin(\omega t_0)$
$\sin(\omega_0 t)$	$-i (\delta(\omega - \omega_0) - \delta(\omega + \omega_0))$
$\sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT)$	$\sum_{n=-\infty}^{\infty} 2\pi/T \delta(\omega - 2\pi n/T)$
$u(t)$	$\frac{1}{i\omega} + \pi \delta(\omega)$
$\text{sign}(t)$	$\frac{2}{i\omega}$
$\text{rect}(t/P)$	$P \text{sinc}(P\omega/(2\pi))$
$\text{sinc}(t/(2\pi))$	$2 \text{rect}(\omega/(2\pi))$
$\text{sinc}(t)$	$\text{rect}(\omega/(2\pi))$

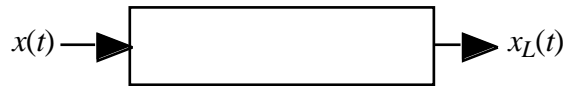
Funktioner med rationella transformers

Konstanten a förutsätts vara > 0

= 2 f

Funktion	Transform
$t^{(n)}(t)$	$(i)^{-n}$
$e^{-at}u(t)$	$\frac{1}{a+i}$
$e^{-iat} \text{sign } t$	$-\frac{2i}{a+i}$
$\frac{t^{n-1} e^{-at}}{(n-1)!} u(t)$	$\frac{1}{(a+i)^n}$
$i^n \frac{t^{n-1} e^{-iat}}{(n-1)!} \text{sign } t$	$\frac{2}{(a+i)^n}$
$e^{at}u(-t)$	$\frac{1}{a-i}$
$e^{iat} \text{sign } t$	$\frac{2i}{a-i}$
$\frac{(-t)^{n-1} e^{at}}{(n-1)!} u(-t)$	$\frac{1}{(a-i)^n}$
$\frac{t^{n-1} e^{iat}}{i^n(n-1)!} \text{sign } t$	$\frac{2}{(a-i)^n}$
$\text{sign } t$	$\frac{2}{i}$
$\frac{t^{n-1}}{(n-1)!} \text{sign } t$	$\frac{2}{(i)^n}$
$e^{-a t }$	$\frac{2a}{a^2 + 2}$
$e^{-a t } \text{sign } t$	$-\frac{2i}{a^2 + 2}$
$\sin at \text{sign } t$	$\frac{2a}{a^2 - 2}$
$\cos at \text{sign } t$	$\frac{2i}{a^2 - 2}$

LTI-system



Definierande egenskaper:

1° (Linjaritet)

Om en insignal $z(t)$ är en linjär kombination av två insignaler $x(t)$ och $y(t)$,

$$z(t) = ax(t) + by(t), \text{ } a \text{ och } b \text{ konstanter,}$$

så är utsignalen $z_L(t)$ samma linjära kombination av $x_L(t)$ och $y_L(t)$:

$$z_L(t) = ax_L(t) + by_L(t)$$

2° (Tidsinvarians)

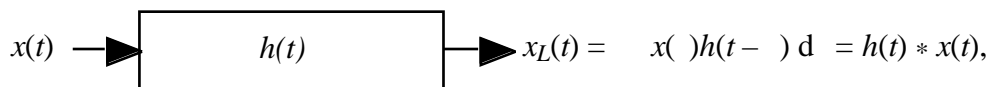
Om insignalen förskjuts i tiden, dvs. om $x(t)$ ersätts med $x(t - \tau)$, där τ är en reell konstant,¹ så kommer också utsignalen att förskjutas lika mycket i tiden:

$$y(t) = x(t - \tau) \quad y_L(t) = x_L(t - \tau)$$

Pulssvar:



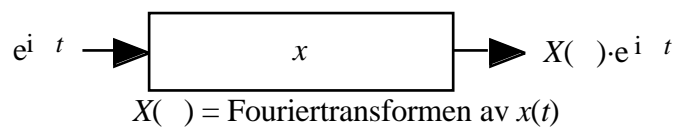
Utsignal/faltning:



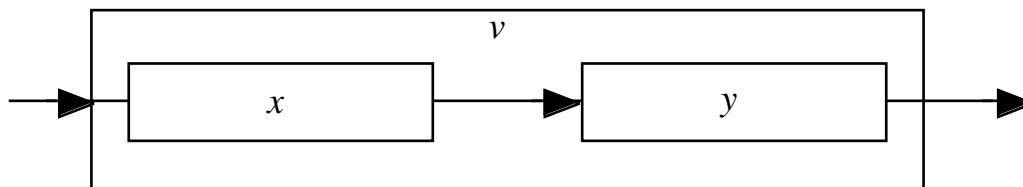
och för fouriertransformerna:

$$X_L(\omega) = H(\omega) \cdot X(\omega)$$

Harmoniska svängningar som insignal:



Seriekoppling av LTI-system:



$$v(t) = x(t) * y(t)$$

och för fouriertransformerna:

$$V(\omega) = X(\omega) \cdot Y(\omega)$$

¹ $x(t - \tau)$ är samma signal som $x(t)$ fast avskänd τ tidsenheter senare (om $\tau > 0$).