

Dagens teman

Funktioner av flera variabler.

- **Rummet \mathbf{R}^n**
AMII, kap 2
- **Gränsvärden för funktioner av typ $\mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}^n$**
AMII, kap 3.1
- **Gränsvärden för funktioner av typ $\mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}$ och $\mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^m$**
AMII, kap 3.2 - 3.3

Meddelanden

**Den andra lektionstimmen
kl 14 – 15
den 11 december
uppskjuts till senare tillfälle.**

**Inlämningsuppgifterna
som lämnas den 11 december
omfattar t.o.m. uppgifterna till
förra lektionen.**

Definition 2.3r:

Beloppet (normen eller längden) av en vektor \mathbf{x} är

$$|\mathbf{x}| = \sqrt{\mathbf{x} \cdot \mathbf{x}} = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2}.$$

Avståndet mellan punkterna \mathbf{x} och \mathbf{y} är:

$$|\mathbf{x} - \mathbf{y}| = \sqrt{(x_1 - y_1)^2 + (x_2 - y_2)^2 + \dots + (x_n - y_n)^2}.$$

Sats 2.1 (Schwarz' olikhet)

För alla vektorer \mathbf{x} och \mathbf{y} i \mathbf{R}^n gäller

$$|\mathbf{x} \cdot \mathbf{y}| \leq |\mathbf{x}| |\mathbf{y}|,$$

med likhet om och endast om \mathbf{x} och \mathbf{y} är parallella,
(dvs $\mathbf{x} = \lambda \mathbf{y}$ eller $\mathbf{y} = \mathbf{0}$).

Definition 2.4:

Med vinkeln θ mellan två vektorer \mathbf{x} och \mathbf{y} i \mathbf{R}^n menas

$$\theta = \arccos \frac{\mathbf{x}^T \mathbf{y}}{|\mathbf{x}| |\mathbf{y}|}.$$

Sats 2.2: (Triangelolikheten)

För alla vektorer \mathbf{x} och \mathbf{y} i \mathbf{R}^n gäller

$$|\mathbf{x} + \mathbf{y}| \leq |\mathbf{x}| + |\mathbf{y}|,$$

med likhet om och endast om \mathbf{x} och \mathbf{y} är lika riktade,
(dvs $\mathbf{x} = \lambda \mathbf{y}$ där $\lambda \geq 0$ eller $\mathbf{y} = \mathbf{0}$).

Viktiga egenskaper hos normen:

$$\begin{aligned} & \|x\| \geq 0 \text{ med likhet om och endast om } x = \mathbf{0} \\ & \|x\| = \| |x| \| \\ & \|x + y\| \leq \|x\| + \|y\| \end{aligned}$$

Exempel på alternativa normer:

1-normen

$$\|x\|_1 = |x_1| + |x_2| + \dots + |x_n|$$

och *maximumnormen*

$$\|x\|_\infty = \max(|x_1|, |x_2|, \dots, |x_n|)$$

Allmännare:

p-normen

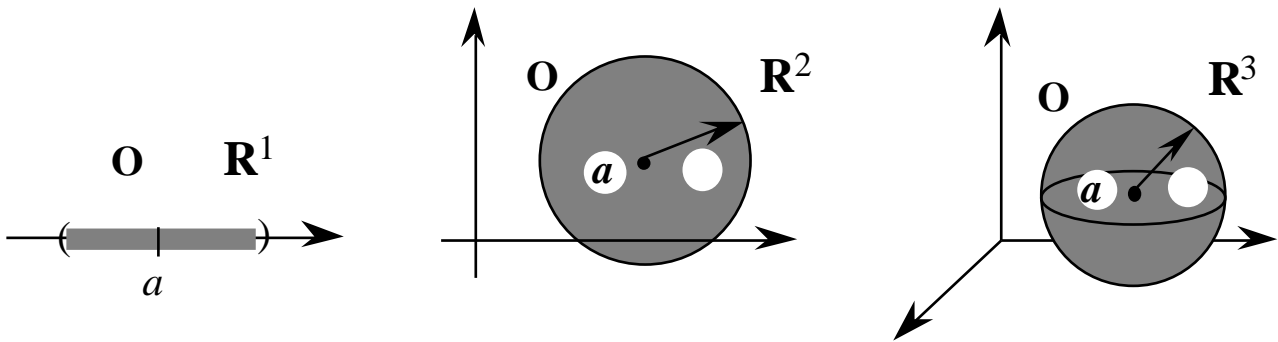
$$\|x\|_p = (|x_1|^p + |x_2|^p + \dots + |x_n|^p)^{1/p}$$

Definition 2.5:

De punkter x som ligger på avståndet $<$ från punkten a :

$$O = \{x \in \mathbf{R}^n; |x - a| < \}$$

sägs utgöra en (ϵ)-omgivning till a .

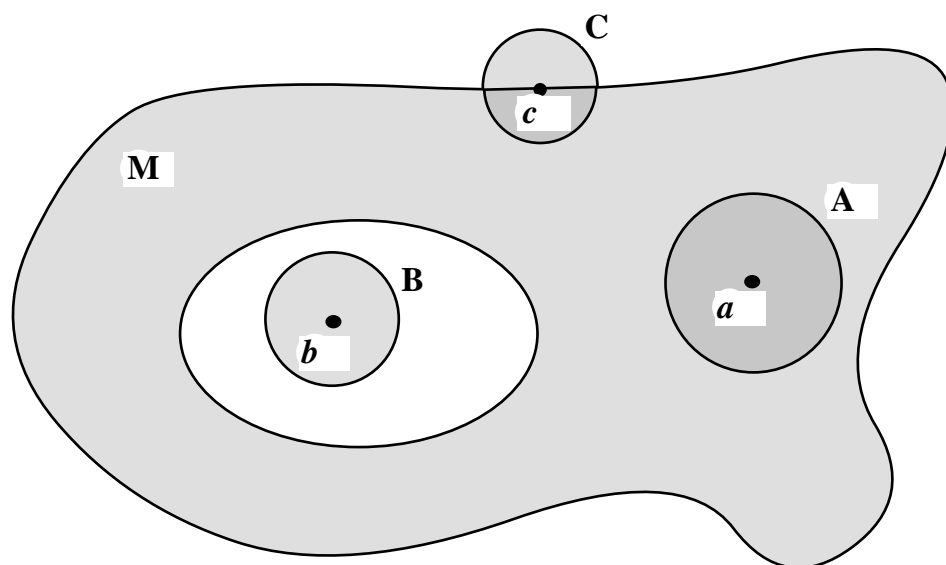


Definition 2.6:

Låt M vara en mängd i \mathbf{R}^n vilken som helst. Vi säger att punkten a är en *inre punkt* till M , om det finns *någon* omgivning A till a som helt ligger i M ($A \subset M$).

Vi säger vidare att b är en *yttre punkt* till M , om det finns *någon* omgivning B till b som helt ligger utanför M , (dvs. $B \cap M = \emptyset$).

Slutligen säger vi att c är en *randpunkt*, om c varken är inre eller yttre punkt.



Punkten a är en inre punkt till M , b en yttre punkt och c en randpunkt.

Definition 2.7

Vi säger att en mängd är *sluten* om den innehåller *alla* sina randpunkter och att en mängd är *öppen* om den *inte* innehåller *en enda* av sina randpunkter.

Definition 2.8

Vi säger att en mängd är *begränsad* om den är en del av något (n -dimensionellt) klot. En mängd som är både sluten och begränsad kallas *kompakt*.

Definition 3.1:

Låt $\mathbf{x}(t)$ vara en funktion av typ $\mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}^n$. Då är

a.
$$\lim_{t \rightarrow a} \mathbf{x}(t) = \mathbf{c}$$

om och endast om

$$\lim_{t \rightarrow a} |\mathbf{x}(t) - \mathbf{c}| = 0.$$

b.
$$\lim_{t \rightarrow a} \mathbf{x}(t) =$$

om och endast om

$$\lim_{t \rightarrow a} |\mathbf{x}(t)| = \text{.}$$

Gränsvärdet i a kallas *egentligt* och det i b *oegentligt*.

Observationer:

- Om $\mathbf{x}(t) = (x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t))$, så är för *egentliga* gränsvärden

$$\lim_{t \rightarrow a} \mathbf{x}(t) = \left(\lim_{t \rightarrow a} x_1(t), \lim_{t \rightarrow a} x_2(t), \dots, \lim_{t \rightarrow a} x_n(t) \right)$$

- Om någon av $\lim_{t \rightarrow a} x_k(t)$, $k = 1, 2, \dots, n$, är oegentligt, så är

$$\lim_{t \rightarrow a} \mathbf{x}(t) = \text{.}$$

- *Men*
$$\lim_{t \rightarrow a} \mathbf{x}(t) =$$

innebär inte nödvändigtvis att någon av

$$\lim_{t \rightarrow a} x_k(t), k = 1, 2, \dots, n, \text{ är oegentligt.}$$

Definition 3.2: (Kontinuerlig funktion)

En funktion $\mathbf{x}(t)$ av typ $\mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}^n$ sägs vara *kontinuerlig* i punkten $t = a$ om

$$\lim_{t \rightarrow a} \mathbf{x}(t) = \mathbf{x}(a)$$

Definition 3.3: (Kurva)

Om $\mathbf{x}(t)$ är en funktion av typ $\mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}^n$ med ett *intervall* som definitionsmängd och funktionen är kontinuerlig för alla t i detta intervall, så sägs $\mathbf{x}(t)$ vara en (*parameter-*)kurva i \mathbf{R}^n

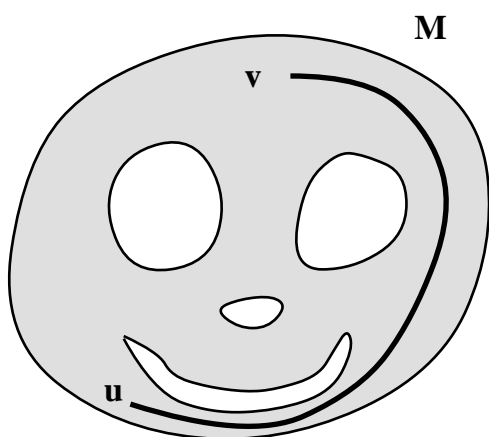
Definition 3.5:

En mängd $M \subset \mathbf{R}^n$ kallas (bågvis) *sammanhängande*, om varje par av punkter i M kan förbindas med en kurva som *helt* ligger i M .

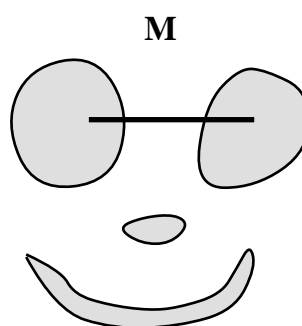
(Eller mera formellt uttryckt:

För alla punkter $u \in M$ och $v \in M$ så finns en kontinuerlig funktion $x(t): \mathbf{R} \rightarrow [a, b] \subset \mathbf{R} \rightarrow M \subset \mathbf{R}^n$ sådan att

$$x(a) = u \text{ och } x(b) = v.)$$



Exempel på en sammanhängande mängd.



Exempel på en osammanhängande mängd

Definition 3.6: (Gränsvärde, kontinuitet)

Funktionen $f(x,y)$ (av typ $\mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}$) sägs ha *gränsvärdet* A då $(x,y) \rightarrow (a,b)$, (resp. $t \rightarrow c^-$),

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x,y) = A,$$

om

$$\lim_{t \rightarrow c^-} f(x(t),y(t)) = A$$

för *alla* funktioner $(x(t),y(t)) = \mathbf{r}(t)$ för vilka

$$\lim_{t \rightarrow c^-} (x(t),y(t)) = (a,b), \text{ (resp. } t \rightarrow c^- \text{)}$$

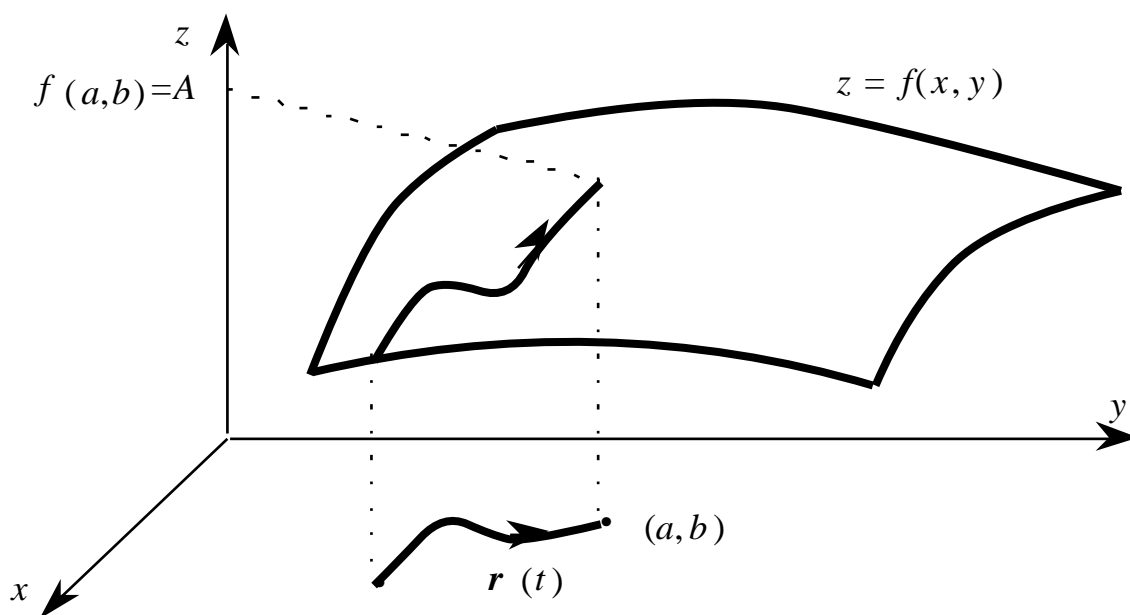
och för vilka $\mathbf{r}(t)$:s värden alla ligger i $\mathbf{D}_f - \{(a,b)\}$.

Om

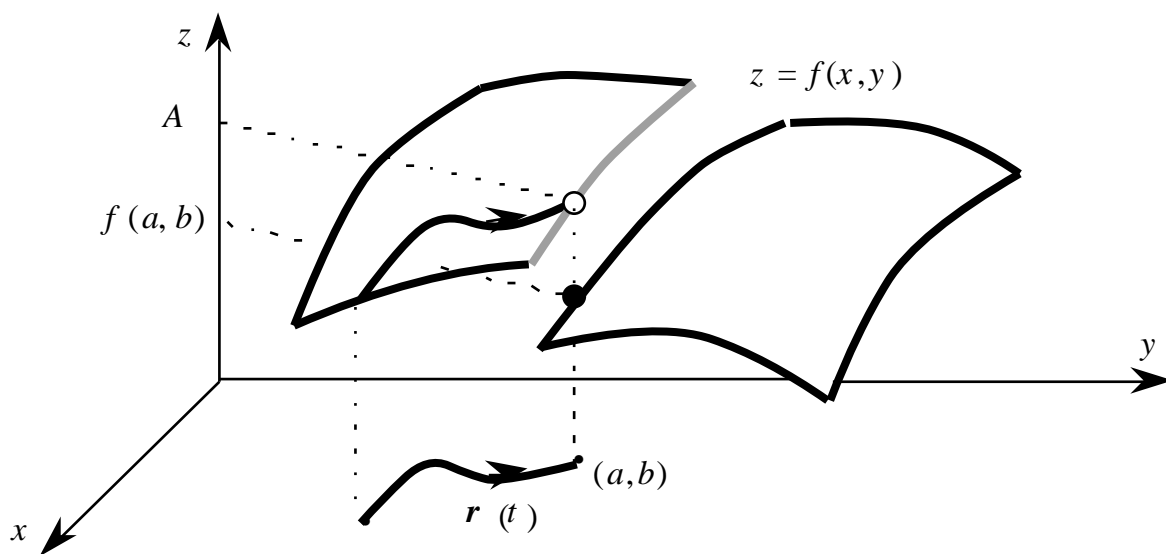
$$\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x,y) = f(a,b)$$

säger man att funktionen är *kontinuerlig i punkten* (a,b) .

Vidare är funktionen *kontinuerlig*, om den är kontinuerlig i alla punkter i sin definitionsmängd.



Exempel på en kontinuerlig funktion.



Exempel på en diskontinuerlig funktion

Definition 3.6':

För funktioner f av typen $\mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^m$

$$\lim_{\mathbf{x} \rightarrow \mathbf{a}} f(\mathbf{x}) = \mathbf{A} \quad \text{om} \quad \lim_{t \rightarrow c^-} f(\mathbf{x}(t)) = \mathbf{A}$$

för alla funktioner $\mathbf{x}(t)$ för vilka

$$\lim_{t \rightarrow c^-} \mathbf{x}(t) = \mathbf{a} \quad \text{och} \quad \mathbf{V}_{\mathbf{x}(t)} \cap \mathbf{D}_f \neq \{\mathbf{a}\}$$

Funktionen f är *kontinuerlig i punkten* $\mathbf{x} = \mathbf{a}$ om

$$\lim_{\mathbf{x} \rightarrow \mathbf{a}} f(\mathbf{x}) = f(\mathbf{a}).$$

Vidare är funktionen *kontinuerlig*, om den är kontinuerlig i alla punkter i definitionsmängden \mathbf{D}_f .

En alternativ definition till def. 3.6' för de fall då

$\mathbf{a} \in \mathbf{R}^n$ och $\mathbf{A} \in \mathbf{R}^m$ är:

$$\lim_{\mathbf{x} \rightarrow \mathbf{a}} f(\mathbf{x}) = \mathbf{A}$$

om det för varje $\epsilon > 0$ finns ett tal $\delta > 0$, sådant att

$$|f(\mathbf{x}) - \mathbf{A}| < \epsilon$$

för alla punkter $\mathbf{x} \in \mathbf{D}_f$ som uppfyller

$$0 < |\mathbf{x} - \mathbf{a}| < \delta$$

Man kan visa att denna definition är ekvivalent med den som gavs ovan.