

(F8)

16/4 kl 10-12 i D1

(1)

12.9. Taylors formel, Taylorserier och approximationer.

13.1. Extremvärden.

Net-uppg. 12.9: 1, 3, 5, 7, 11.

13.1: 5, 7, 9, 19, 23, 25

TAYLORS FORMEL I 1 DIM.

$x \approx 0$

(\*) 
$$F(x) = F(0) + xF'(0) + \frac{x^2}{2!}F''(0) + \dots + \frac{x^m}{m!}F^{(m)}(0) + R_m(x)$$

där  $R_m(x)$  är resttermen. Resttermen är liten för  $x$  nära 0, om funktionen  $F$  är  $C^{m+1}$ -glatt.  $R_m(x) = \frac{F^{(m+1)}(\theta x)}{(m+1)!} x^{m+1}$   
 $f, f', \dots, f^{(m+1)}$  alla kontinuerliga för ngt  $\theta: 0 < \theta < 1$ .

2

## TAYLORS FORMEL I 2DIM.

$f(x,y) = ?$  nära  $(0,0)$

$$\begin{aligned} f(x,y) &= f(0,0) + x f'_x(0,0) + y f'_y(0,0) \\ &+ \frac{x^2}{2!} f''_{xx}(0,0) + \frac{xy}{1!1!} f''_{xy}(0,0) + \frac{y^2}{2!} f''_{yy}(0,0) \\ &+ \dots + \frac{x^m}{m!} f^{(m)}_{x \dots x}(0,0) + \frac{x^{m-1}y}{(m-1)!1!} f^{(m)}_{x \dots xy}(0,0) + \\ &\dots + \frac{y^m}{m!} f^{(m)}_{y \dots y}(0,0) + R_m(x,y) \end{aligned}$$

Här ~~resten~~ är rest termen

$$R_m(x,y) = O\left(\frac{(x^2+y^2)^{\frac{m+1}{2}}}{2}\right)$$

(mindre exakt bestämt).

3

För att förstå Taylors formel  
i 2Dim bättre, är det bra att  
se varifrån den kommer!

- Obs!  $(0,0)$  kan bytas mot en annan punkt
- $(a,b)$ , och  $(x,y)$  byts då mot  $(a+th, b+tk)$ .

Finns det något sätt att använda 1Dim  
teknik nu i 2Dim?

Vi bildar

$$F(t) = f(a+th, b+tk)$$

som är en funktion av 1 variabel!

Så på  $F$  kan vi använda Taylors formel!

Vi använder (\*) med  $x=1$ :

$$F(1) = F(0) + F'(0) + \frac{1}{2!} F''(0) + \dots + \frac{1}{m!} F^{(m)}(0) + R_m(1).$$

$$R_m(1) = \frac{F^{(m+1)}(\theta)}{(m+1)!}, \quad 0 < \theta < 1$$



Men nu behöver vi uttryck för

t.ex.  $F(0)$ ,  $F'(0)$ , ...

$F(0) = f(a, b)$  förstås, och

$F(1) = f(a+h, b+k)$ .

$$F'(t) \underset{\substack{\uparrow \\ \text{kedjeregeln}}}{=} \frac{\partial f}{\partial x}(a+th, b+tk) \overset{h}{\underbrace{\frac{d(a+th)}{dt}}} + \frac{\partial f}{\partial y}(\dots) \overset{k}{\underbrace{\frac{d(b+tk)}{dt}}}$$

$$= h \frac{\partial f}{\partial x}(a+th, b+tk) + k \frac{\partial f}{\partial y}(a+th, b+tk)$$

$$= (h, k) \cdot \underbrace{\left( \frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y} \right)}_{\vec{\nabla} f} \Big|_{(x,y)=(a+th, b+tk)}$$

$$= (h, k) \cdot \vec{\nabla} f \Big|_{(x,y)=(a+th, b+tk)}$$

$$= \underbrace{\left( h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y} \right)}_{\vec{\nabla}} f \Big|_{(x,y)=(a+th, b+tk)}$$

⑤

PSS

$$F''(t) = ((h,k) \cdot \bar{\nabla})^2 f \Big|_{(x,y)=(a+th, b+tk)}$$

⋮

$$F^{(m)}(t) = ((h,k) \cdot \bar{\nabla})^m f \Big|_{(x,y)=(a+th, b+tk)}$$

Vad menas egentligen med t.ex.

$$((h,k) \cdot \bar{\nabla})^2 = ?$$

$$((h,k) \cdot \bar{\nabla})^2 = \left( h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y} \right)^2 =$$

$$= \left( h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y} \right) \left( h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y} \right) =$$

$$= h \frac{\partial}{\partial x} h \frac{\partial}{\partial x} + h \frac{\partial}{\partial x} k \frac{\partial}{\partial y} + k \frac{\partial}{\partial y} h \frac{\partial}{\partial x} +$$

$$+ k \frac{\partial}{\partial y} k \frac{\partial}{\partial y} = [h \ \& \ k \ \text{är konstanter!}]$$

$$= h^2 \frac{\partial^2}{\partial x^2} + 2hk \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} + k^2 \frac{\partial^2}{\partial y^2}$$

⑥

Stoppas vi in  $t=0$  får vi  
anså

$$F(0) = f(a, b)$$

$$F'(0) = ((h, k) \cdot \bar{\nabla}) f \Big|_{(x, y) = (a, b)}$$

$$F''(0) = ((h, k) \cdot \bar{\nabla})^2 f \Big|_{(x, y) = (a, b)}$$

⋮

$$F^{(m)}(0) = ((h, k) \cdot \bar{\nabla})^m f \Big|_{(x, y) = (a, b)}$$

och stoppas vi in  $t=\theta$  får vi att

$$F^{(m+1)}(\theta) = ((h, k) \cdot \bar{\nabla})^{m+1} f \Big|_{(x, y) = (a + \theta h, b + \theta k)}$$

(här är  $0 < \theta < 1$ )



Slutligen så blir alltså formeln

$$\begin{aligned}
 f(a+h, b+k) &= F(1) = F(0) + F'(0) + \frac{1}{2!} F''(0) + \dots + \frac{1}{m!} F^{(m)}(0) \\
 &+ \frac{F^{(m+1)}(\theta)}{(m+1)!} = \\
 &= f(a,b) + (h,k) \cdot \bar{\nabla} f(a,b) + \\
 &+ \frac{1}{2!} ((h,k) \cdot \bar{\nabla})^2 f(a,b) + \dots + \frac{1}{m!} ((h,k) \cdot \bar{\nabla})^m f(a,b) \\
 &+ \frac{1}{(m+1)!} ((h,k) \cdot \bar{\nabla})^{m+1} f(a+\theta h, b+\theta k)
 \end{aligned}$$

för något  $\theta$  med  $0 < \theta < 1$ .

Ex. Finns bästa andragradspolynom som approximerar  $f(x,y) = \sqrt{x^2 + y^3}$  runt  $(1,2)$ , och använd detta polynom för att approximerar  $\sqrt{(1,02)^2 + (1,97)^3}$ .

Obs! Kan göras på minst två olika sätt!

(8)

Ex. Bestäm Taylorpolynommet av grad 3 runt  $(0,0)$  för  $f(x,y) = e^{x-2y}$ .

## APPROXIMATION AV IMPLICITA FUNKTIONER

Ex. Ekvationen  $\sin(x+y) = xy + 2x$  har en lösning  $y = f(x)$  med  $f(0) = 0$ .

↑  
lokal

Finns funktionens Taylorpolynom upp till grad 4 i potenser av  $x$ .



# EXTREMVÄRDEN.

Extremvärde = max eller min

- globala extremvärden
- lokala extremvärden

SATS. En funktion  $f(x,y)$  kan ha ett lokalt eller ~~globalt~~ <sup>näst av</sup> extremvärde i en punkt  $(a,b)$  bara om följande gäller:

- (a)  $(a,b)$  är en kritisk punkt, dvs  $\nabla f(a,b) = \vec{0}$ ,
- <sup>eller</sup> (b)  $(a,b)$  är en singularpunkt, dvs  $\nabla f(a,b)$  finns inte,
- <sup>eller</sup> (c)  $(a,b)$  är en randpunkt för  $D_f$ .

SATS. Antag att  $f(x,y)$  är kontinuerlig på ett kompakt område (dvs begränsat & slutet).  
I så fall antar  $f$  sitt max och min.

# Andraderivatatestet

10

SATS Antag  $(a,b)$  är en inre punkt av  $D_f$ .

Antag  $f$  är  $C^2$ -glatt nära  $(a,b)$ , så att

Hessianen

$$\bar{H}(x,y) = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} & \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} & \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \end{pmatrix}$$

kritiskt punktsvillkor

är kont där. Om nu

$$\nabla f(a,b) = \bar{0},$$

~~$\bar{H}(a,b)$~~  och  $\bar{H}(a,b)$

- (a) om  $\bar{H}(a,b)$  är pos. def., så har  $f$  ett lok. min i  $(a,b)$ .
- (b) om  $\bar{H}(a,b)$  är neg. def., så  $f$  har ett lok. max i  $(a,b)$ .
- (c) om  $\bar{H}(a,b)$  är indef., så har  $f$  en sadelpunkt i  $(a,b)$ .
- (d) om  $\bar{H}(a,b)$  varken är pos. def., neg. def., eller indef., så ger testet ingen information!

OBS! Merko. i 3D också förstås!

Ex. Finn & klassifisera de  
kritiska punkterna till

$$f(x, y, z) = x^2 y + y^2 z + z^2 - 2x.$$

- Ex. Finn & klassifisera de krit. punkterna
- till  $f(x, y) = xy e^{-\frac{x^2 + y^2}{2}}$
- Har  $f$  ett abs. max eller min? Varför?