

Lösningar till tentamen i kurs 5B1128 Linjär algebra I, LV för L och V 021016

Del 1

$$1. \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 2 \\ a & 1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & -(a+1) & 1-a \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & -(a+3) & -(a+1) \end{bmatrix}$$

I)  $a = -3$ : sista raden blir  $[0 \ 0 \ 0 \ 2]$  dvs lösning saknas

$$\text{II) } a \neq -3 \text{ ger } z = \frac{a+1}{a+3} \Rightarrow y = 2 - \frac{2(a+1)}{a+3} = \frac{4}{a+3} \Rightarrow x = \frac{2}{a+3}$$

2.  $X = BA^{-1}$ . Vi söker  $A^{-1}$ :

$$\begin{bmatrix} 4 & 12 & -5 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 5 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow (-4R_2 + R_1, R_1 \leftrightarrow R_3) \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 3 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 5 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & -4 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow$$

$$\rightarrow (5R_3 + R_2, -R_3 + R_1) \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 3 & 0 & -1 & 5 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 5 & -20 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 4 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow (-3R_2 + R_1) \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -16 & 65 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & 5 & -20 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 4 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\text{Det ger } X = \begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -16 & 65 & -3 \\ 5 & -20 & 1 \\ -1 & 4 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 & -24 & 1 \\ -17 & 69 & -3 \\ 5 & -20 & 1 \end{bmatrix}$$

3. Låt  $P, P_0, P_1$  vara punkterna  $(1,3,-2), (2,0,-1), (3,-1,-1)$ . Vi bildar vektorn  $\bar{u} = (-1,3,-1)$  från  $P_0$  till  $P$  och projicerar den ortogonalt på vektorn  $\bar{v} = (1,-1,0)$  från  $P_0$  till  $P_1$ . Det ger

$$\bar{w} = \frac{(\bar{u} \cdot \bar{v})}{\|\bar{v}\|^2} \bar{v} = \frac{-1-3+0}{1^2 + (-1)^2 + 0^2} (1,-1,0) = (-2,2,0). \text{ Det sökta avståndet ges då av}$$

$$\|\bar{u} - \bar{w}\| = \|(1,1,-1)\| = \sqrt{3} \text{ l.e.}$$

4. Volymen ges av absolutbeloppet av  $\begin{vmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & -3 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = -4$  dvs volymen är 4 v.e.

$$\mathbf{uxv} = \begin{vmatrix} \bar{i} & \bar{j} & \bar{k} \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{vmatrix} = (1,-3,1).$$

Volymen av den låda som bestäms av  $\mathbf{u}, \mathbf{uxv}$  och  $\mathbf{w}$  ges av absolutbeloppet av

$$\begin{vmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & -3 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & -3 & -1 \\ 0 & -5 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 5 & 0 \end{vmatrix} = -5. \text{ Då volymen ej blev 0 ligger de tre vektorerna inte}$$

i samma plan.

5. Låt  $w = 1 - i\sqrt{3}$ .  $|w| = \sqrt{1 + (-\sqrt{3})^2} = 2$ .  $w = 2(\cos\theta + i\sin\theta) \Rightarrow \begin{cases} 2\cos\theta = 1 \\ 2\sin\theta = -\sqrt{3} \end{cases} \Rightarrow \theta = \frac{-\pi}{3}$ .

Vi får  $w^{69} = 2^{69}(\cos(-\frac{\pi}{3}) + i\sin(-\frac{\pi}{3}))^{69} = \{de Moivre\} = 2^{69}(\cos 23\pi - i\sin 23\pi) = -2^{69}$

dvs talet är reellt.

6. Enklast är att först uttrycka (1,-3) som en linjärkombination av (3,1) och (4,-2):

$$C_1(3,1) + C_2(4,-2) = (1,-3) \Rightarrow \begin{cases} 3C_1 + 4C_2 = 1 \\ C_1 - 2C_2 = -3 \end{cases} \Rightarrow C_1 = -1, C_2 = 1. \text{ Sedan används}$$

linjäriteten:  $T(1,-3) = -T(3,1) + T(4,-2) = (1,-6,-14) + (12,8,2) = (13,2,-12)$ .

Man kan också ansätta en 3x2 matris och använda de givna villkoren.

7.  $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & 4 \\ 3 & 4 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 \\ -3 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ -3 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow$  egenvektor med egenvärdet 1.

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & 4 \\ 3 & 4 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 \\ 4 \\ 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 18 \\ 24 \\ 30 \end{bmatrix} = 6 \begin{bmatrix} 3 \\ 4 \\ 5 \end{bmatrix} \Rightarrow$$
 egenvektor med egenvärde 6.

På samma sätt visas att  $\begin{bmatrix} 3 \\ 4 \\ -5 \end{bmatrix}$  är en egenvektor med egenvärde -4.

8. Vi löser systemet

$$\begin{cases} 5x - 2y + 6z = 0 \\ -2x + y + 3z = 1 \end{cases} : \begin{bmatrix} 5 & -2 & 6 & 0 \\ -2 & 1 & 3 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow (2R_2 + R_1) \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 12 & 2 \\ -2 & 1 & 3 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 12 & 2 \\ 0 & 1 & 27 & 5 \end{bmatrix} z = t \Rightarrow y = 5 - 27t \Rightarrow x = 2 - 12t$$

dvs skärningslinjens parameterekv är  $\begin{cases} x = 2 - 12t \\ y = 5 - 27t \\ z = t \end{cases}$ . yz - planet ges av  $x = 0$ .

Det ger  $t = \frac{1}{6}$  och den sökta punkten är  $(0, \frac{1}{2}, \frac{1}{6})$ .

## Del 2

9. Den sökta matrisen  $[T] = [T_3][T_2][T_1]$  där  $[T_i]$ ,  $i = 1, 2, 3$  ges av att dess kolumner är  $T_i(1,0)$  och  $T_i(0,1)$ .

$$T_1(1,0) = (1,0), T_1(0,1) = (0,0) \Rightarrow [T_1] = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$T_2(1,0) = (\cos \frac{\pi}{3}, \sin \frac{\pi}{3}) = (\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2}), T_2(0,1) = (-\sin \frac{\pi}{3}, \cos \frac{\pi}{3}) = (-\frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{1}{2}) \Rightarrow [T_2] = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & -\sqrt{3} \\ \sqrt{3} & 1 \end{bmatrix}$$

$$T_3(1,0) = (0,1), T_3(0,1) = (1,0) \Rightarrow [T_3] = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow$$

$$[T] = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -\sqrt{3} \\ \sqrt{3} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} \sqrt{3} & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Linjen  $x = 2$  ges av  $\begin{bmatrix} 2 \\ y \end{bmatrix}$ .  $[T] \begin{bmatrix} 2 \\ y \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} \sqrt{3} & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sqrt{3} \\ 1 \end{bmatrix}$ . Bilden av linjen  $x = 2$  är alltså punkten  $(\sqrt{3}, 1)$ .

10. Skärningspunkten mellan den givna linjen och planet fås:  $(-3 + 2t) + 2(-3 + t) - (-1 - t) = 2$ . Ur detta fås  $t = 2$ . Det ger skärningspunkten  $(1, -1, -3)$ . Den sökta linjen är ortogonal mot den givna linjens riktningsvektor  $(2, 1, -1)$  och mot planets normalvektor  $(1, 2, -1)$ . Som riktnings-

$$\text{vektor för den sökta linjen kan vi då välja vektorn } (2, 1, -1) \times (1, 2, -1) = \begin{vmatrix} \bar{i} & \bar{j} & \bar{k} \\ 2 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & -1 \end{vmatrix} = (1, 1, 3).$$

Den sökta linjen ges då av  $(x, y, z) = (1, -1, -3) + t(1, 1, 3)$ .

11. Vi söker egenvärden och egenvektorer. Karakteristiska ekvationen är

$$\begin{vmatrix} 2-\lambda & 1 & 1 \\ 2 & 1-\lambda & -2 \\ -1 & 0 & -(2+\lambda) \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 2 & -2 \\ -1 & -(\lambda+2) \end{vmatrix} + (1-\lambda) \begin{vmatrix} 2-\lambda & 1 \\ -1 & -(\lambda+2) \end{vmatrix} =$$

$$= 2(\lambda+2) + 2 + (1-\lambda)[(\lambda+2)(\lambda-2) + 1] = -(\lambda^3 - \lambda^2 - 5\lambda - 3) = 0.$$

En rot är  $\lambda = -1$ . Polynomdivision med  $\lambda + 1$  ger då att polynomet kan faktoruppdelas som  $(\lambda + 1)(\lambda^2 - 2\lambda - 3)$ . Andragsgradsfaktorn har nollställena  $-1$  och  $3$  dvs egenvärdena är  $-1, -1, 3$ . Om matrisen är diagonaliserbar måste egenrummet som hör till det dubbla egenvärdet ha dimension 2. Vi söker dessa egenvektorer:

$$\begin{bmatrix} 3 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & -2 & 0 \\ -1 & 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 0 \\ 3 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

En fri kolumn gör att vi får endast en parameter i lösningen dvs egenrummet får dimension 1 och matrisen är ej diagonaliserbar.

- 12a.  $(AB)^T = B^T A^T = BA = AB$  dvs  $AB$  är symmetrisk.

- b. Enligt a. kan den givna ekvationen skrivas:  $2A^2 + 2AB - 2I = O \Rightarrow A^2 + AB = I$ . Detta ger i sin tur  $A(A+B) = I$  men det betyder att  $A$  är inverterbar med inversen  $A+B$ .