

Errata till ”Linjär geometri och Algebra”

011019

Feltryck i formler

Sidan	Rad	Står	Skall vara
67	3n	$t(a_1b_2 - a_2b_1) = 0$	$t(a_1b_2 - a_2b_1) = -1$
116	2u i sats 3.6 forts.	$\{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{v}_3\}$	$\{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$
117	13n	$u_{21}A\vec{u}_2$	$u_{21}A\vec{e}_2$
117	12n	$u_{22}A\vec{u}_2$	$u_{22}A\vec{e}_2$

Fel i hänvisning

Sidan	Rad	Står	Skall vara
68	sist i ex 2.23	avsnitt 6.6	avsnitt 6.7
78	sist i ex 2.29	avsnitt 6.6	avsnitt 6.7

Språkliga/typografiska fel

Sidan	Rad	Står	Skall vara
59	1n	<i>rototionsvektorn</i>	<i>rotationsvektorn</i>
60	1-2u i ex 2.21	elek-trisk	elekt-risk
61	2-3u	vinkelrätt	vinkel-rätt
67	8u	iaktagelse	iakttagelse
68	2u i ex 2.23	motsvarigehter	motsvarigheter
100	2-3u	ge-ometriska	geo-metriska
103	1n	precisaberäkningar	precisa beräkningar
115	1n	vektore	vektorer
145	noten	underföstår	underförstår
224	4-5u	hållfasthetsslära	hållfast-hetslära
227	2u	dessegenskaper	dess egenskaper