

Förel NR 9. Tillämpning av determinanten
del II.

A. Undersökning av lösningarna till
vissa ekv. system

Låt A, X, B vara $(n \times n)$ -matriser

Sök matris X som löser

matris ekvationen

$$\boxed{AX = B} (*)$$

① Om $\det(A) \neq 0 \Leftrightarrow A^{-1}$ finns
vi multiplicerar (*) från vänster med A^{-1}
och vi får

$$\underbrace{A^{-1}A}_I X = A^{-1}B \Leftrightarrow X = A^{-1}B$$

Resultat

om $\det(A) \neq 0 \Leftrightarrow A^{-1}$ finns

Så har matrisekv $AX = B$

exakt en lösning $X = A^{-1}B$

Om $\det(A) = 0$ (A^{-1} finns inte)

Så har systemet $AX = B$ antigen
oändligt många (parameter) lösningar
eller $AX = B$ saknar lösning

Vad händer om $HL = B = 0$

Dvs vi studerar $AX = 0$ (Homogena
eku)

① $\det(A) \neq 0 \Leftrightarrow A^{-1}$ finns

$$\underbrace{A^{-1}A}_I X = \underbrace{A^{-1}0}_0 \Rightarrow X = 0$$

(Triviala lösning)

② $\det(A) = 0 \Rightarrow AX = 0$ har oändligt
många lösningar

EX 1 Vad är villkoret på talet a för att

$$(*) \begin{cases} 2x + y + 2z = 1 \\ 3x + 2y + az = 2 \\ 3x + 2y + z = 3 \end{cases}$$

skall ha exakt en lösning

Lösning skriv om (*) på matrisform

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & a \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \Leftrightarrow AX = B$$

Om $\det(A) \neq 0 \Leftrightarrow A^{-1}$ finns

Så har systemet (*) exakt en lösning

$$\det(A) = \begin{vmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & a \\ 3 & 2 & 1 \end{vmatrix} \stackrel{(-1)}{\leftarrow} = \begin{vmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & a-1 \\ 3 & 2 & 1 \end{vmatrix} \stackrel{(-1)}{\leftarrow} =$$

$$= \begin{vmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & a-1 \\ 1 & 1 & -1 \end{vmatrix} \stackrel{(-1)}{\leftarrow} = - \begin{vmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & a-1 \\ 2 & 1 & 2 \end{vmatrix} \stackrel{(-1)}{\leftarrow} =$$

$$= \underbrace{(-1)(-1)}_{+} \begin{vmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & a-1 \end{vmatrix} \stackrel{(-2)}{\leftarrow} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & +2 \\ 0 & 0 & a-1 \end{vmatrix}$$
$$= (1)(-1)(a-1) = 1-a$$

$$\det(A) = 1-a$$

Svar systemet har exakt en lösning om $\det(A) = 1-a \neq 0$
dvs $a \neq 1$

EX2 För vilka värden på konstanter
 a, b, c är

$$(X) \begin{cases} 3x + y - z = a \\ x - y + 2z = b \\ 5x + 3y - 4z = c \end{cases}$$

är lösbar

Lösning Bästa sättet att svara uppgiften
är att lösa den givna systemet (X)

Vi eliminerar med metoden.

$$\begin{pmatrix} 3 & 1 & -1 & | & a \\ 1 & -1 & 2 & | & b \\ 5 & 3 & -4 & | & c \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & | & b \\ 3 & 1 & -1 & | & a \\ 5 & 3 & -4 & | & c \end{pmatrix} \begin{matrix} (-3) \\ (-5) \end{matrix}$$
$$\sim \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & | & b \\ 0 & 4 & -7 & | & a-3b \\ 0 & 8 & -14 & | & c-5b \end{pmatrix} \begin{matrix} (-2) \\ \end{matrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & | & b \\ 0 & 4 & -7 & | & a-3b \\ 0 & 0 & 0 & | & c-2a+b \end{pmatrix}$$

Säger att

- ① om $c-2a+b \neq 0 \Rightarrow$ systemet saknar lösning
② om $c-2a+b = 0 \Rightarrow$ systemet har parameterlösning

SVAR om $c-2a+b = 0$
Så är den givna systemet
LÖSBART.

Linjärt oberoende - beroende - bas

ATT FÖRSTÅ ett eku. syst.

EX3 Betrakta följande eku. syst.

$$(*) \begin{cases} 2x + y + 2z = 1 & (1) \\ 3x + 2y + 3z = 2 & (2) \\ 3x + 2y + z = 3 & (3) \end{cases}$$

A. "RAD FÖRSTÅELSE"

Varje rad (eku) (1), (2) och (3) innebär ett plan i \mathbb{R}^3

(*) har exakt en lösning om alla 3 plan skär varandra i en punkt

(*) har oändligt många (parameter) lösningar om alla 3 plan skär varandra längs en rät linje: $(x, y, z) = (x_0 + t, y_0 + t, z_0 + t)$
Skriven på parameter form

(*) saknar lösning innebär att alla 3 plan inte skär varandra.

B. "kolonn förståelse"

Vi skriver systemet (*) så här

$$x \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

\vec{u}_1 \vec{u}_2 \vec{u}_3 \vec{v}

$$(*) \Leftrightarrow x \vec{u}_1 + y \vec{u}_2 + z \vec{u}_3 = \vec{v} \quad (**)$$

ATT lösa (*) innebär här att vi söker
talen x, y, z så att vi kan skriva

Sambandet (**), dvs \rightarrow

$$x \vec{u}_1 + y \vec{u}_2 + z \vec{u}_3 = \vec{v}$$

dvs finns det talen x, y, z så
vi kan skriva vektorerna \vec{u}_1, \vec{u}_2 och \vec{u}_3
som en linjär kombination av
vektor \vec{v}

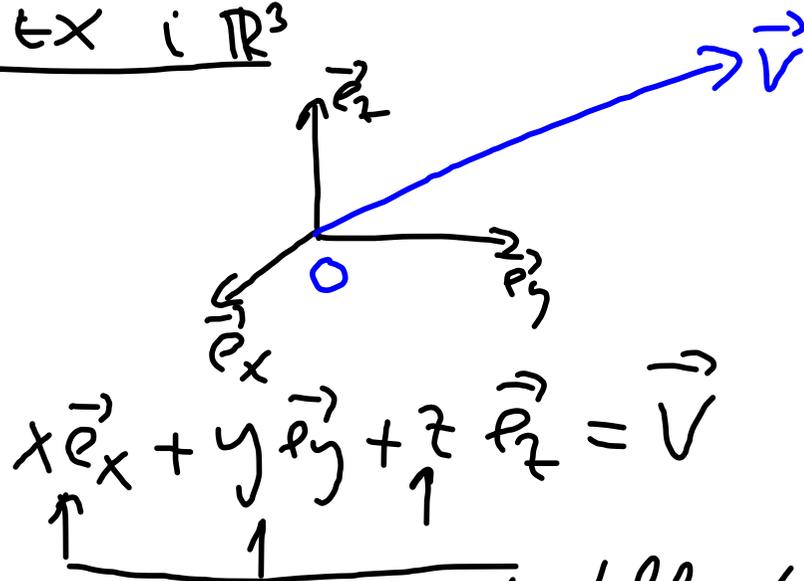
Def V_i säger att vektorn \vec{v}
kan skrivas som en linjär kombination
av vektorerna $\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_n$

Så att

$$x_1 \vec{u}_1 + x_2 \vec{u}_2 + x_3 \vec{u}_3 + \dots + x_n \vec{u}_n = \vec{v}$$

(\Rightarrow) att ekv har exakt en lösning
i vårt fall (x, y, z) .

BRAS i \mathbb{R}^3



komponenter till vektor \vec{v}
Om $\vec{v} = \vec{0}$ Så måste ekvationen

$$x\vec{p}_x + y\vec{p}_y + z\vec{p}_z = \vec{0} \implies x=y=z=0$$

$\Leftrightarrow \{\vec{p}_x, \vec{p}_y, \vec{p}_z\}$ är en bas i \mathbb{R}^3

Def 2 Vektorerna $\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_n$
utgör en bas i \mathbb{R}^n (linjärt oberoende)

$$\text{om } x_1\vec{u}_1 + x_2\vec{u}_2 + \dots + x_n\vec{u}_n = \vec{0} \implies x_1 = x_2 = \dots = x_n = 0$$

BRA EX 4 i \mathbb{R}^4

Avgör om $\vec{u}_1 = (1, 0, 2, -1)^t$

$\vec{u}_2 = (2, 1, 4, 1)^t$ och $\vec{u}_3 = (3, 2, -7, 0)^t$

är linjärt oberoende?

Lösning $\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3 \in \mathbb{R}^4$ (ty dessa har 4 komponenter)

Dessa är linjärt oberoende om

$$x_1 \vec{u}_1 + x_2 \vec{u}_2 + x_3 \vec{u}_3 = \vec{0} \implies x_1 = x_2 = x_3 = 0$$

Avs undersök om

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \\ 2 & 4 & -7 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

\vec{u}_1 \vec{u}_2 \vec{u}_3

har endast den triviala lösningen

$$(x_1, x_2, x_3) = (0, 0, 0)$$

Vi löser systemet via eliminationsmetod.

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 0 \\ 0 & 1 & 2 & | & 0 \\ 2 & 4 & -7 & | & 0 \\ -1 & 1 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{-2 \\ +1}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 0 \\ 0 & 1 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & -13 & | & 0 \\ 0 & 3 & 3 & | & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{-\frac{2}{13} \\ \frac{2}{13}}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 0 \\ 0 & 1 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & | & 0 \\ 0 & 3 & 3 & | & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 0 \\ 0 & 1 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & | & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{-1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 0 \\ 0 & 1 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{-2 \\ -1}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 0 \\ 0 & 1 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 0 \\ 0 & 1 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 0 \\ x_2 + 2x_3 = 0 \\ x_2 = 0 \\ x_3 = 0 \end{cases}$$

Vi har visat att ekvationen $x_1 \vec{u}_1 + x_2 \vec{u}_2 + x_3 \vec{u}_3 = \vec{0} \Rightarrow x_1 = x_2 = x_3 = 0$

$\Leftrightarrow \vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3$ är linjärt oberoende i Rummet \mathbb{R}^4

OBS! $\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3$ utgör EJ en bas i \mathbb{R}^4 . Ty för ett få en bas i \mathbb{R}^4 KRÄVS FYRA linjärt oberoende vektorer!

BRAEX i \mathbb{R}^4 linjär kombination.

undersök om $\vec{v} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 1 \\ 18 \end{pmatrix}$ kan skrivas

som en linjär kombination av

$$\vec{u}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad \vec{u}_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 3 \\ 8 \end{pmatrix} ?$$

Lösning Vi söker x_1 och x_2 så att

$$x_1 \vec{u}_1 + x_2 \vec{u}_2 = \vec{v}$$

$$\Leftrightarrow x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 3 \\ 8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 1 \\ 18 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ -x_2 \\ 4x_1 \\ 3x_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2x_2 \\ 0x_2 \\ 3x_2 \\ 8x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 1 \\ 18 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x_1 + 2x_2 = 4 & (1) \\ -x_1 + 0x_2 = 2 & (2) \\ 4x_1 + 3x_2 = 1 & (3) \\ 3x_1 + 8x_2 = 18 & (4) \end{cases}$$

(2) $\Rightarrow x_1 = -2$ sätts in i (1) $\Rightarrow x_2 = 3$

Kontrollera att $(x_1, x_2) = (-2, 3)$

satisfierar (3) och (4)

"Svar" sant.

SVAR Ja! $\vec{v} = -2\vec{u}_1 + 3\vec{u}_2$